

## تسخیر موج ضربه‌ای توسط کنترل پخش عددی روی ایرفویل متقارن

میترا یادگاری<sup>۱\*</sup>، محمدحسین عبدالahi جهیدی<sup>۲</sup><sup>۱</sup> کارشناس ارشد، دانشگاه شهید مدنی آذربایجان<sup>۲</sup> استادیار، دانشگاه شهید مدنی آذربایجان

تاریخ دریافت: ۱۳۹۴/۱/۲۶؛ تاریخ بازنگری: ۱۳۹۴/۵/۲۶؛ تاریخ پذیرش: ۱۳۹۴/۹/۲۲

## چکیده

در این پژوهش ، یک روش ترکیبی موثر بر اساس الگوریتم چگالی مبنا با حل کننده صریح برای حل معادلات تراکم پذیر اوپلر در شبکه غیر متعامد با فرمول بندی حجم محدود ارائه شده، شاره‌ای کمیت‌های هدایتی با استفاده از روش مشخصه‌ها بر اساس روش‌های ACM و TVD و TVD، تقریب زده شده است. هدف کار حاضر آن است تا روشی بر پایه کنترل ترم پخش روش‌های کلاسیک بر اساس متغیرهای مشخصه در تسخیر امواج ضربه‌ای ارائه شود. بدین منظور، جریانی غیر لزج و فراصوت روی ایرفویل حل شده، نتایج از نظر دقت ووضوح تسخیر امواج ضربه‌ای و نیز همگرایی حل با روش‌های کلاسیک مقایسه شده است. معیار همگرایی برای معادلات پیوستگی و مومنتوم کوچکتر از  $10^{-6}$  در نظر گرفته شده است. نتایج نشان می‌دهد، در الگوریتم چگالی مبنا، به علت تقویت محدود کننده، سرعتهای مشخصه همگرایت شده، روش TVD و ACM، تسخیر ووضوح بهتری از امواج ضربه‌ای، نظری امواج ساده، انعکاس امواج و برهمن کنش امواج با یکدیگر نسبت به روش جیمسون ارائه می‌دهند. همچنین روش ACM روشی سودمند است که از کاهش دقت در ناپیوستگی‌ها جلوگیری کرده و تسخیر امواج ضربه‌ای را بهبود می‌بخشد.

کلمات کلیدی: موج ضربه‌ای؛ جریان تراکم پذیر؛ تسخیر؛ همگرایی؛ متغیرهای مشخصه.

## Shock Capturing by Numerical Dissipation Control on Symmetric Airfoil

M. Yadegari<sup>1,\*</sup>, and M. H. Abdollahi Jahdi<sup>2</sup><sup>1</sup> MSc Student, Mech. Eng., Azarbaijan Shahidmadani Univ., Tabriz, Iran.<sup>2</sup> Assoc. Prof., Mech. Eng., Azarbaijan Shahidmadani Univ., Tabriz, Iran.

## Abstract

In this work, an efficient procedure is presented based on the density-based algorithm with explicit solver to solve the compressible Euler equations on a non-orthogonal mesh with a finite volume formulation. The fluxes of the convected quantities are approximated using the characteristic-based TVD, ACM, and Jameson methods. The aim of this work is to introduce a method based on the characteristic variables and control of the diffusion term in the classic methods in order to capture the shock waves. Hereby, an inviscid supersonic flow is solved, and the results obtained are compared together in view of the resolution and accuracy of the shock wave capturing and solution convergence. The convergence target for the mass and momentum equations is decrement of residuals from  $10^{-6}$ . The results obtained show that in the density-based algorithm, the characteristic velocities are better converged due to the augmentation of the limiter, ACM, and TVD methods, capturing the shock waves with higher resolution relative to the Jameson method. Shock waves include simple waves reflected waves and waves interactions. Also the ACM method is a useful technique, which prevents the smearing of discontinuities and improves the resolution of shocks.

Keywords: Shock Wave; Compressible Flow; Capture; Convergence; Characteristic Variables.

\* نویسنده مسئول؛ تلفن: ۰۹۱۳۴۸۰۰۹۷۸

آدرس پست الکترونیک: mitra.yadegari@yahoo.com

۳ ACM روش متراکم سازی مصنوعی استفاده شد که در این روش، سوییج فوق در نقش یک تراکم مصنوعی است که در گرادیان‌های شدید ظاهر می‌شود. رو<sup>۴</sup> در سال ۱۹۸۱ [۴]، از روش تقریبی برای حل مساله ریمان استفاده کرد. روش رو بر مبنای روش گودنو است. رو برای این کار از نوعی روش میان‌گیری برای خطی سازی استفاده کرد که به روش میان‌گیری رو معروف شده است. پس از رو، افراد دیگری روش او را اصلاح کردند و طرح‌های متفاوتی بر مبنای روش رو ارائه کردند. جیمسون در سال ۱۹۸۱ [۵]، از روش میان‌گیری و لزحت مصنوعی برای محاسبه شار استفاده کرد. در این روش، جیمسون برای گستته سازی زمانی از رانگ کوتای مرتبه ۴ اصلاح شده استفاده کرد. بزرگترین مزیت این روش علاوه بر سادگی، استفاده در هندسه‌های پیچیده، دقت بالای تسخیر شاک در جریان‌های گذر صوتی است. کار جیمسون و همکاران، ترکیبی از اتلاف عددی مرتبه دوم و چهارم بر مبنای گرادیان‌های جریان بود که به همراه دو پارامتر قابل تنظیم برای تفاضل مرکزی در نظر گرفته شد. اگر چه در این روش، بهبود قابل ملاحظه‌ای در نتایج حاصل گردید، اما تنظیم دو پارامتر به منظور استخراج نتایج قابل قبول در ناپیوستگی‌ها باید با سعی و خطا برای هر مساله پیدا شود. به عبارت دیگر، انتخاب جمله استهلاکی بهینه به تجربه فرد کار کننده با کد بستگی دارد. به علاوه چهت حرکت امواج که در جریان هذلولوی مطرح است، در روش فوق در نظر گرفته نمی‌شود. هارتن (۱۹۸۳) [۶] طراحی‌های مختلفی انجام داد که مقدار کلی نوسانات برای متغیرها یا مقدار خطای آن‌ها توسط ایده تغییرات کل (TVD) محاسبه و محدود شود. هارتن در سال ۱۹۸۴ [۷]، روش کاهش تغییرات کل یا TVD را با این هدف طراحی کرد که دارای خاصیت کاهنده‌گی تغییرات کل برای قوانین پایستاری چه در شکل یک معادله اسکالر هذلولوی و چه در شکل معادلات هذلولوی با ضرایب ثابت است. یکی از معایب طرح‌های TVD، آن است که در ناپیوستگی‌ها به طرح‌های مرتبه اول تغییر می‌یابند و تغییرات ملایم حل را در موج ضربه‌ای و دیگر ناپیوستگی‌ها سبب می‌گردند. لازم به یاد آوری است که روش‌های با دقت مرتبه

## ۱- مقدمه

یکی از مشکلات روش‌های محاسباتی، تسخیر نواحی با گرادیان‌های شدید (تغییرات ناگهانی) است. این حالت در جریان، زمانی اتفاق می‌افتد که با تغییرات پلهای در متغیرهای جریان مواجه باشیم. این نوع تغییرات، به عنوان ناپیوستگی‌ها شناخته شده‌اند. روش‌های تقریبی مرتبه اول، ناپیوستگی‌های تیز را با خطای زیاد تسخیر کرده در حالی که، تسخیر این نواحی توسط روش‌های مرتبه بالا با نوسانات غیر فیزیکی همراه است. بدین منظور، روش‌های مرتبه بالای بدون نوسان طوری طراحی شده‌اند که با داشتن دقت قابل قبول، تا حد ممکن از نوسانات حل جلوگیری کنند. روش‌های محاسباتی کلاسیک نظری TVD<sup>۱</sup>، جیمسون و... از این نوع می‌باشند که در کاربردهای آیرودینامیکی برای محاسبات جریان تراکم پذیر حاوی موج ضربه‌ای استفاده می‌شوند. از آن جایی که اساس کار این روش‌ها بر پایه افزایش پخش عددی در تغییرات ناگهانی و سریع متغیرهای جریان است، لذا شاهد کاهش نسبی دقت در این نواحی خواهیم بود. به جرأت می‌توان گفت، مهم ترین بخش در روش حجم محدود، محاسبه شار عبوری از دیواره‌های سلول است و اکثر محفلان طی سال‌های اخیر، روش‌هایی ارائه کرده‌اند که بتوانند به شکل دقیق‌تری این شارها را محاسبه کنند که نتیجه آن افزایش دقت حل و کاهش زمان محاسبات است. گودنو<sup>۲</sup> در سال ۱۹۵۹ [۱] برای اولین بار از مساله ریمان در محاسبه شار استفاده کرد. مساله ریمان به شکل یک شاک تیوب مطرح است که دارای دو فشار متفاوت است (دو سرعت متفاوت) که به وسیله یک دیافراگم از هم جدا شده است. گودنو، مساله ریمان را برای هر دیواره سلول حل کرد. در واقع روش گودنو، به جواب مساله ریمان احتیاج دارد و در یک محاسبه عملی، میلیون‌ها بار این مساله حل می‌شود. مشکل روش گودنو، استفاده مستقیم از مساله ریمان با حل کامل آن است که وقتی این مساله میلیون‌ها بار حل شود، زمان محاسبات به شدت، افزایش می‌یابد. در روش دیگر که برای جریان‌های حاوی ناپیوستگی توسط هارتن (۱۹۷۷ و ۱۹۷۸) [۲-۳] ارائه گردید، از ترکیب یک اسکیم مرتبه اول به همراه یک سوییج

<sup>3</sup> Artificial Compression Method  
<sup>4</sup> Roe

<sup>1</sup> Total Variation Diminution  
<sup>2</sup> Godunov

دادند که بهترین متغیرها در محدودکننده‌ها از لحاظ دقت نتایج عددی، نوع مشخصه می‌باشند. ترکل و همکاران [۱۵] (۱۹۹۷)، روشی به نام پری کاندیشنینگ<sup>۲</sup> را به الگوریتم چگالی مبنا اعمال کرده، نشان دادند که با توصل به رویکرد جدید، حل معادلات جریان سیال که براساس رژیم تراکم‌پذیر است، نتایج قابل قبول و دقیقی از جریان تراکم ناپذیر و جریان با اعداد ماخ پایین را نتیجه می‌دهند. در تحقیقی دیگر، بی و همکاران [۱۶] (۱۹۹۹)، سوییچ ACM را مستقیماً به جمله پخش عددی (فیلتر) روش TVD اعمال نمودند. در این کار، اسکیم پایه یعنی، عبارت مربوط به جمله تفاضل مرکزی در تقریب شار در سطح سلول از مرتبه‌های دو، چهار و شش بوده، عبارت مربوط به ACM که در ناپیوستگی‌ها خود را نشان داده، ظاهر می‌شود. بدین ترتیب در ناحیه‌هایی از جریان که ناپیوستگی وجود ندارد، تقریب تفاضل مرکزی بالا بوده و در برخورد با تغییرات ناگهانی در جریان، پخش عددی که مقدار کمتری نسبت به پخش عددی TVD مرتبه دوم دارد، به جمله تفاضل مرکزی اضافه می‌شود. از جمله تحقیقات دیگری که بر مبنای ایده TVD است، می‌توان به کار دور و تناد [۲۰۰۱] (۲۰۰۱) [۱۷] اشاره کرد. در تحقیقی که توسط جوارشکیان و رضازاده [۲۰۰۱] (۲۰۰۱) [۱۸] انجام شد، این انجام گرفته، به جای بی‌بعدسازی یا محدودکننده‌گی متغیرهای اولیه، تکنیک بی‌بعدسازی به شارهای غیوری از سطح سلول، اعمال شده که بهبود نسبی در نتایج حاصل شده است. راسو [۲۰۰۳] (۲۰۰۳) [۱۹]، روش مخلوط کردن فشارهای چگالی مبنا را ارائه کرده است که انتقال از فشارهای چگالی مبنا را امکان‌پذیر می‌سازد. در این کار، حلگر ریمان در رژیم تراکمناپذیر، بررسی شده است و اساس الگوریتم حل نیز فشارهای چگالی مبنا است که تلفیق آن با روش چگالی مبنا، گذار از رژیم تراکمناپذیر به تراکم‌پذیر را فراهم کرده و امکان حل در هر دو رژیم را برقرار می‌سازد. لای و نول [۲۰۰۳] (۲۰۰۳) [۲۰]، سوییچ ACM را در نقش یک محدودکننده<sup>۳</sup> برای تقریب مرتبه دوم نشان داده‌اند. در این کار، روش ACM به میدانهای خطی، اعمال شده و نشان داده شده که اگر به میدانهای غیرخطی هم اعمال شود، خطرناک است زیرا

اول (که در عملیات تقریب زنی آن‌ها مشتق‌های مرتبه دوم و بالاتر در بسط سری تیلور حذف شده‌اند) خطاهای اتفاف ایجاد کرده، سبب می‌شوند جواب به سمت نقاط مجاور پراکنده شوند. کوللا و وودوارد [۱۹۸۴] (۱۹۸۴)، ایده استفاده از شار مرتبه اول را به همراه جمله‌ای به نام ضد پخش به عنوان محدودکننده شار، استفاده کردند. بی و همکاران [۱۹۸۵] (۱۹۸۵)، روش ACM مرتبه اول هارتن را با رویکردی متفاوت به روش TVD گسترش دادند. به طوری که به جای کاهش مرتبه در تسخیر امواج ضربه‌ای، مرتبه دقت در حد قابل قبولی باقی مانده، تسخیر نسبتاً مطلوبی را از گرادیان‌های شدید (شاک) ارائه دادند. مولدر و وان لیر [۱۰] (۱۰)، با استفاده از محدودکننده‌ها روی متغیرهای اولیه، بقایی و مشخصه که در جریان یک بعدی ناپایا، مورد آزمایش قرار گرفته، نشان دادند که بهترین متغیرها در محدودکننده‌ها از لحاظ دقت نتایج عددی، نوع مشخصه می‌باشند. مطالعه مقایسه‌ای توسط اسکیم‌های با دقت بالا<sup>۱</sup> برای گازهای واقعی توسط منتج و همکاران [۱۱] (۱۹۸۷) (۱۹۸۷)، این مقایسه نشان داد که حل کننده‌های تقریبی ریمان برای گازهای واقعی نیز معتبر هستند. ارنن و اسوانسون [۱۲] (۱۹۸۸)، با استفاده از اسکیم جیمسون در الگوریتم چگالی مبنا، تسخیر موج ضربه‌ای را مورد بررسی قرار دادند. هیرج [۱۳] (۱۹۹۰)، تغییرات متغیرهای اولیه و بقایی در نواحی ناپیوستگی تماسی و امواج ضربه‌ای را مورد بررسی قرار داد و به این نتیجه رسید که تغییرات متغیرهای اولیه و بقایی در نواحی ناپیوستگی تماسی و امواج ضربه‌ای قبل ملاحظه است و یکی از منابع تولید نوسان، همین تغییرات شدید است، اما متغیرهای مشخصه، تغییرات کمی را دارا می‌باشند و علت این است که چون متغیر مشخصه تابعی از تغییرات فشار، چگالی و سرعت بوده، در گذر از ناپیوستگی، افزایش یک متغیر ممکن است با کاهش و یا افزایش متغیر دیگر همراه باشد، در نتیجه اثر هم‌دیگر را تا حدی خنثی کرده و باعث می‌شود که مشخصه‌ها تغییرات کمتری نسبت به دیگر متغیرها داشته باشند. لین و چاینگ [۱۹۹۱] (۱۹۹۱)، با اعمال محدودکننده‌ها روی متغیرهای اولیه، بقایی و مشخصه که در جریان یک بعدی ناپایا مورد آزمایش قرار گرفته بودند، نشان

<sup>2</sup> Preconditioning<sup>3</sup> Limiter<sup>1</sup> High Resolution

امروزه در روش‌های حجم محدود و تفاضل محدود، ایجاد و توسعه داده شده‌اند. تحمیل خواص محدود‌کنندگی<sup>۲</sup> به این روش‌ها منجر به دقت بالا می‌شود که نتایج خوبی را در گرادیان‌های شدید و شاک‌ها بدون تولید نوسان ارائه می‌دهند. از روش‌های محدود‌کننده‌ای که بر مبنای حل ریمان و متغیرهای مشخصه معرفی شده و عمدتاً در الگوریتم‌های چگالی‌مینا استفاده شده‌اند، می‌توان به روش‌های TVD و ENO اشاره کرد. این روش‌ها به طور گستردۀ در حل جریان‌های تراکم‌پذیر استفاده شده و تسخیر نسبتاً قابل قبول و بدون نوسانی از ناپیوستگی ناشی از امواج ضربه‌ای ارائه داده‌اند. نظر به این که اساس کار این روش‌ها بر پایه کاهش مرتبه حل در تغییرات ناگهانی و سریع متغیرهای جریان است، بنابراین در عبور از ناپیوستگی‌های جریان، شاهد افزایش پخش عددی خواهیم بود که کاهش نسبی دقت را در پی خواهد داشت. در اینجا به دنبال روشی هستیم که تا حدودی کاهش دقت را جبران کرده (اعمال تابع ضدپخش در تغییرات شدید) و در عین حال، خاصیت محدود‌کنندگی و غیرنوسانی روش‌های مذکور را مختل نکند. در این مقاله، اعمال یک تابع ضدپخش به محدود‌کننده TVD مورد مطالعه قرار گرفته و به عبارتی، یک محدود‌کننده جدید با پخشندگی عددی کمتری نسبت به TVD برای کنترل شاره‌های جابجایی در نظر گرفته شده است. این روش در یک شبکه حجم محدود و در الگوریتم چگالی‌مینا با حل کننده صریح برای محاسبه جریان تراکم‌پذیر غیرلزج حاوی ناپیوستگی اعمال شده و تاثیر آن بر دقت حل، روند همگرایی و همچنین هزینه محاسبات مورد بررسی قرار گرفته است. بنابراین در حالت کلی می‌توان گفت، هدف از کار حاضر، اعمال روش متراکم سازی مصنوعی (ACM) در یک محدود‌کننده شار TVD<sup>۳</sup> بر مبنای متغیرهای مشخصه و توسعه آن در الگوریتم چگالی‌مینا جهت تسخیر امواج ضربه‌ای و دیگر امواج ناپیوسته در جریان تراکم‌پذیر است. در این کار، نظر به اینکه جریان تراکم‌پذیر است به منظور تقریب مقادیر متغیرهای جریان در سطح سلول محاسباتی، الگوریتم چگالی‌مینا با حل ریمان تلفیق یافته تا با روش مشخصه‌ها همخوانی داشته باشد.

<sup>4</sup> Boundedness<sup>5</sup> TVD Flux Limiter

امواج انبساطی را فشرده کرده و باعث انحراف از قانون یا شرط آنتروپی<sup>۱</sup> می‌شود. همچنین در پژوهشی که توسط رضوی و زمزمیان (۲۰۰۸) [۲۱] انجام گرفته، روش جدیدی بر اساس الگوریتم چگالی‌مینا و روش مشخصه‌ها با اعمال روش تراکم‌پذیری مصنوعی برای حل معادلات جریان سیال تراکم‌ناپذیر ارائه شده است. اهوارد و اسیناری (۲۰۱۰) [۲۲]، از روش تراکم‌پذیری مصنوعی برای حل معادلات ناولیر استوکس در رژیم تراکم‌ناپذیر استفاده کرددند. در این روش، برای گسسته سازی مکانی از مرتبه <sup>۴</sup> و برای گسسته سازی زمانی از مرتبه <sup>۲</sup> استفاده شده است. ان گوین و پرایس و تان (۲۰۱۲) [۲۳]، جریان‌های تراکم‌پذیر با سرعت بالا را با استفاده از روش حجم محدود روی شبکه‌های بی سازمان شبیه سازی کردن. در این روش، شاک‌های شدید با استفاده از طرح مرتبه دوم Hllc بدون محدود‌کننده‌های مختلف، تسخیر شده‌اند. آی سویا و گواردون و کوارانتا (۲۰۱۵) [۲۴]، از روش حجم محدود جدید برای حل معادلات ناپایدار تراکم‌پذیر اویلر برای شبکه‌های تطبیقی دوبعدی و هندسه‌های وابسته به زمان استفاده کردن. در این روش، انطباق شبکه با استفاده از ترکیبی مناسب از تغییر شکل شبکه، درج گره‌ها و تکنیک‌های حذف گره به منظور تطابق با جایه‌جایی از مرز دامنه محاسباتی و برای حفظ کیفیت المان‌های شبکه انجام شده است. یکی از مشکلات اساسی در گسسته سازی معادلات، تخمین جملات جابجایی (مشتقات مرتبه اول) روی وجوده سلول با استفاده از گره‌های مجاور است. حال بایستی روشی طرح کرد تا با دقت کافی، جملات جابجایی را محاسبه کرده و علاوه بر این، پایداری عددی با بالا رفتن دقت، کاهش نیابد. روش‌های با دقت مرتبه اول به دلیل پخش عددی <sup>۳</sup> زیاد، نتایج غیر دقیقی را در گرادیان‌های شدید نتیجه می‌دهند. از طرفی روش‌های مرتبه بالا چون محدود نیستند ممکن است، نوسانات غیرفیزیکی در گرادیان‌های شدید ایجاد نمایند. در چند دهه اخیر برای جریان‌های آبیودینامیکی در رژیم تراکم‌پذیر که شامل ناپیوستگی‌هایی مثل شاک <sup>۳</sup> بودند، روش‌هایی با دقت بالا بر پایه حل ریمان بنا شده بود که

<sup>1</sup> Entropy Violating Shock<sup>2</sup> Dissipation<sup>3</sup> Shock

در جریان اوپلری و بدون حضور لزجت فیزیکی، تسخیر خیلی دقیق و بدون نوسانی را با یک روند حل کاملاً پایدار، نتیجه داده است. یکی از دلایل پایداری در کار حاضر این است که از روش هیرج برای تجزیه شارها در هر مرحله حل در شبکه غیرمعتمد استفاده شده است. در روش‌های قبلی، شارها معمولاً در شبکه موضوعی حساب شده و در آخر حل، در امتداد محورهای اصلی تجزیه می‌شند که باعث انباست خطا در حل می‌شد. همچنین در کار مربوط به بی و همکاران، هیچ گزارشی در مورد همگرایی و هزینه محاسبات برای روش ACM با وجود افزایش محاسبات ارائه نشده است. در حالی که در کار حاضر بدان پرداخته شده. در توضیح کاربردی بودن این مقاله می‌توان به این موارد اشاره کرد، همان طور که از عنوان مقاله مشخص است، هدف در این کار این است که موج ضربه‌ای با کنترل پخش عددی باوضوح و کیفیت بهتری تسخیر شود از آن جایی که متغیرهای جریان، هنگام عبور از موج ضربه‌ای با تغییرات پله‌ای و شدید، مواجه هستند و باعث ایجاد خطای حل در ناپیوستگی‌ها می‌شوند، این کار پژوهشی انجام شده است تا در مرحله اول از ایجاد نوسانات جلوگیری شود و در مرحله دوم با کاهش پخش عددی، ناپیوستگی بهتر تسخیر شود تا باعث تسریع در همگرایی و روند حل جریان‌های فراصوت شده و هزینه محاسبات را کاهش دهد.

## ۲- معادلات اساسی حاکم

در این قسمت، به فرمول‌بندی ریاضی معادلات حاکم بر جریان تراکم پذیر غیر لزج می‌پردازیم که در همه رژیم‌های جریان استفاده شده و به معادلات اوپلر<sup>۷</sup> معروف است. معادلات اوپلر برای جریان عبوری از حجم  $\Omega$  و محدود به سطح  $\Gamma$  در حالت انتگرالی به صورت معادلات ۱ و ۲ و ۳ نوشته می‌شود: [۱۹]

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_{\Omega}^1 \rho d\Omega + \oint \rho \vec{v} d\vec{\Gamma} = 0 \quad (1)$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_{\Omega}^1 \rho \vec{v} d\Omega + \oint (\rho \vec{v} \otimes \vec{v} + p) d\vec{\Gamma} = \int_{\Omega}^1 \rho \vec{f}_e d\Omega \quad (2)$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_{\Omega}^1 \rho E d\Omega + \oint \rho H \vec{v} \cdot d\vec{\Gamma} = \int_{\Omega}^1 \rho \vec{f}_e \cdot \vec{v} d\Omega \quad (3)$$

<sup>7</sup> Euler Equations

معادلات جریان غیرلزج<sup>۱</sup> و تراکم‌پذیر<sup>۲</sup> به روش حجم محدود<sup>۳</sup> حل شده‌اند و برخلاف کار بی و همکاران (۱۹۸۵) [۱۰] که در آن، معادلات مربوط به روش مشخصه‌ها در مختصات موضعی تعریف شده است، معادلات مربوط به حل ریمان در دستگاه مختصات عمومی<sup>۴</sup> است. همچنین نوآوری کار حاضر بدین صورت است که به جای اعمال مستقیم روش ACM به جمله پخش عددی (بی و همکاران (۱۹۹۹) [۱۶])، این روش به محدود کننده اعمال شده است که اولاً جمله پخش را مستقیماً تحت تاثیر قرار ندهد و به جز در مقادیر بزرگ برای ضرایب ACM (تابع فیزیک جریان می‌باشد) مشکلی از لحاظ پایداری حل به وجود نمی‌آورد، ثانیاً ACM به عنوان سوییج عمل کرده و هنگام تغییرات ناگهانی در متغیرهای جریان (در عبور از امواج ضربه‌ای، انساطی و ناپیوستگی تماسی) وارد محاسبات شده و باعث تقویت تابع محدود کننده<sup>۵</sup> می‌شود. در در نتیجه، اعمال ACM سبب می‌شود که جمله پخش برای ACM، پخشندگی کمتری نسبت به جمله پخش روش کلاسیک دارا باشد و تسخیر ناپیوستگی‌ها وضوح<sup>۶</sup> بهتری نسبت به TVD داشته باشند. علاوه بر این، برخلاف کار لای و نول [۲۰]، که در آن ACM به عنوان محدود کننده منظور شده بود و فقط به میدان‌های خطی اعمال می‌شد، در این مقاله، نقش کنترل اتفاف عددی در محدود کننده داشته و در گرادیان‌های شدید وارد محاسبات می‌شود تا تسخیر ناپیوستگی با پخشندگی کمتری انجام گیرد. همچنین ضرایب ACM نه تنها به میدان‌های خطی، بلکه به میدان‌های غیرخطی نیز اعمال می‌شود. در ضمن در کارهای گذشته، بی و همکاران، روش ACM را برای حل جریان لزج به کار برده اند که این حل در حضور لزجت فیزیکی بوده، از آن جایی که در روش ACM، پخشندگی حل کاهش می‌یابد و ممکن است باعث ناپایداری در حل شود، آن‌ها برای پایداری حل، روش شکافت آنتروپی را به کار برده‌اند. یکی از نوآوری‌های کار حاضر علاوه بر تسخیر شاک باوضوح بهتر، این است که

<sup>1</sup> Inviscid

<sup>2</sup> Collocated

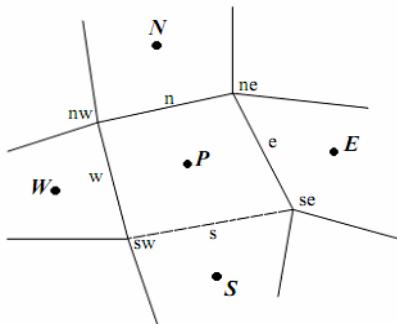
<sup>3</sup> Finite Volume

<sup>4</sup> General Coordinate System

<sup>5</sup> Limiter Function

<sup>6</sup> Resolution

تحقیقاتی که توسط هارتمن و دیگر پژوهشگران انجام گرفته، نظر به این که روش مورد استفاده روش تفاضل محدود بوده و محاسبات در شبکه محسوباتی انجام می‌گیرد و با شبکه فیزیکی متفاوت است در نتیجه ماتریس بردارهای شار در جهات کارتئین  $x$  راست و همچنین دیگر پارامترهای شار در جهات کارتئین  $x$  و  $y$  به صورت مجزا و بدون تغییر به کار برده شده‌اند و در نهایت بعد از محاسبات، تبدیل از مختصات موضعی به مختصات اصلی به آن‌ها اعمال می‌شود ولی چون در کار حاضر، شبکه و گسته‌سازی معادلات حاکم بر اساس حجم محدود بوده و شبکه محسوباتی همان شبکه فیزیکی است، روشی که برای محاسبه شار در پیش گرفته شده، اساساً بر مبنای روش هیرچ بوده و به این صورت است که تمامی جملات شار و اجزاء آن در جهات موضعی  $\zeta(x, y) = \zeta(u, v)$  به مولفه‌های  $x$ ,  $y$  تجزیه شده و با هم جمع می‌شوند. برای این کار لازم است که هندسه شبکه و موقعیت سطح سلول نسبت به مراکز سلولهای مجاور مورد بررسی قرار گیرد که این هندسه در شکل ۱ نشان داده شده است.



شکل ۱- هندسه و علائم مورد استفاده در محاسبه شار

### ۱-۳- محاسبه شار در سطح $\mathcal{F}$

برای محاسبه شار عبوری از سطح سلول  $\mathcal{F}$ ، سطح مذکور از شکل ۱ در نظر گرفته می‌شود. اگر این سطح به صورت مجزا بررسی شود، طرز قرار گرفتن یک حالت اختیاری از آن سطح در مختصات موضعی  $u$  و  $v$  و ارتباط آن با مختصات اصلی  $x$  و  $y$  به صورت شکل ۲ نشان داده شده است.

که در این روابط،  $p$  عبارت است از چگالی،  $\vec{v}$  بردار سرعت،  $E$  فشار،  $\vec{F}$  نیروهای خارجی، انرژی داخلی و  $H$  آنتالپی کل سیال است که از فرمول ۴ به دست می‌آید. [۹]

$$h=c_p T, H=h+\frac{|\vec{v}|^2}{2} \quad (4)$$

انرژی داخلی کلی  $E$  به صورت  $E = e + \frac{|\vec{v}|^2}{2}$  تعریف می‌شود که در آن  $e = c_v T$  بوده و  $c_v$  گرمای ویژه در حجم ثابت است. معادلات ۱-۴ را می‌توان به صورت کلی و فشرده تعریف کرد. به طوری که اگر  $\vec{U}$  معرف بردار و  $\vec{Q}$  ماتریس واحد باشد،

می‌توان فرمول ۵ را به این صورت تعریف کرد: [۱۹]

$$\vec{U} = \begin{bmatrix} \rho \\ \rho \vec{v} \\ \rho E \end{bmatrix} \text{ و } \vec{F} = \begin{bmatrix} \rho \vec{v} \\ \rho \vec{v} \otimes \vec{v} + p I \\ \rho \vec{v} H \end{bmatrix} \text{ و } \vec{Q} = \begin{bmatrix} 0 \\ \rho \vec{f}_e \\ \rho \vec{f}_e \cdot \vec{v} \end{bmatrix} \quad (5)$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_{\Omega} \vec{U} d\Omega + \oint_{\Gamma} \vec{F} d\vec{\Gamma} = \int_{\Omega} \vec{Q} d\Omega \quad (5)$$

اگر معادله ۵ را به صورت دیفرانسیلی و در حالت برداری بنویسیم، به معادله عخواهیم رسید: [۱۹]

$$\frac{\partial \vec{U}}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot \vec{F} = \vec{Q} \quad (6)$$

در جریان دوبعدی و ناپایا، مولفه‌های دکارتی بردار  $\vec{U}$

همچنین بردار  $\vec{F}$  توسط روابط ۷ معرف می‌شوند: [۱۹]

$$\vec{U} = \begin{bmatrix} \rho \\ \rho u \\ \rho v \\ \rho E \end{bmatrix}, \vec{F} = \begin{bmatrix} \rho u \\ \rho u^2 + p \\ \rho uv \\ \rho uvH \end{bmatrix}, \vec{G} = \begin{bmatrix} \rho v \\ \rho uv \\ \rho v^2 + p \\ \rho vh \end{bmatrix} \quad (7)$$

که  $u$  و  $v$  مولفه‌های بردار سرعت  $\vec{v}$  می‌باشند. در این صورت معادله ۶ را می‌توان در دستگاه مختصات دکارتی به صورت معادله ۸ نوشت: [۱۹] معادله ۸ به معادله اویلر معروف است.

$$\frac{\partial \vec{U}}{\partial t} + \frac{\partial \vec{F}}{\partial x} + \frac{\partial \vec{G}}{\partial y} = \vec{Q} \quad (8)$$

### ۳- محاسبه شار در سطح مورب

با توجه به مسائل کاربردی، شبکه‌های محسوباتی همیشه متعامد نبوده و خطوط شبکه در امتداد جریان نیستند، در نتیجه شار عبوری از سطح سلول به ازای هر جهت موضعی، می‌تواند در هر دو جهت  $x$  و  $y$  مولفه داشته باشد. لذا باید تغییراتی را در شکل معادلات و نحوه محاسبه شار ایجاد کرد تا محاسبات در شبکه‌های غیر متعامد نیز انجام گیرد. در اکثر

<sup>۱</sup> Fluxes

$$\vec{F}_e = \left(\frac{1}{2}\right)(F_L^\zeta + F_R^\zeta) - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^4 \alpha_i r_i |\lambda|_i \quad (13)$$

که در معادله ۱۳ در دستگاه معادلات هذلولوی برای جریان دو بعدی، چهار مقدار ویژه از روابط ۱۴ به دست می‌آیند که عبارتند از: [۱۳]

$$\begin{aligned} \lambda_1 &= \tilde{V}^\xi * 1 \\ \lambda_2 &= \tilde{V}^\xi * 1 \\ \lambda_3 &= (\tilde{V}^\xi + \tilde{c}) * 1 \\ \lambda_4 &= (\tilde{V}^\xi - \tilde{c}) * 1 \\ \tilde{V}^\xi &= \tilde{u} \hat{k}_x + \tilde{v} \hat{k}_y \end{aligned} \quad (14)$$

و همچنین متغیرهای مشخصه  $\alpha$  در سطح  $e$  از ضرب هر ر دیف از ماتریس بردار ویژه چپ  $\tilde{p}$  در متغیرهای بقایی  $\Delta U$  به صورت فرمول ۱۵ محاسبه می‌شود: [۱۳]

$$\begin{aligned} \Delta U &= ((\rho_R - \rho_L), (\rho_R u_R - \rho_L u_L), (\rho_R v_R - \rho_L v_L), (\rho_R E_R - \rho_L E_L))^T \\ \alpha_1 &= \tilde{p}_e^{-1}(1,:) \Delta U \\ \alpha_2 &= \tilde{p}_e^{-1}(2,:) \Delta U \\ \alpha_3 &= \tilde{p}_e^{-1}(3,:) \Delta U \\ \alpha_4 &= \tilde{p}_e^{-1}(4,:) \Delta U \end{aligned} \quad (15)$$

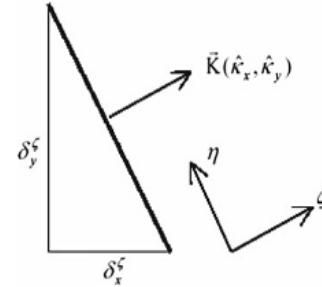
که روابط ۱۵ را می‌توان در حالت کلی و برداری به صورت معادله ۱۶ نوشت: [۱۳]

$$\alpha_e = \tilde{p}_e^{-1}(U_E - U_P) \quad (16)$$

در روابط ۱۵، زیرنویس  $R$  و  $L$  به ترتیب، مربوط به مرکز سلول سمت راست و چپ سطح سلول  $e$  بوده، همچنین  $\tilde{p}_e^{-1}(i,:)$  نشان دهنده ر دیف  $i$  ام ماتریس بردار ویژه چپ  $\tilde{p}$  است و علامت "بار" به این معنی است که ماتریس در سطح سلول  $e$  تعریف شده و درایه‌های آن همگی بر اساس میانگین‌گیری رو می‌باشند. لازم به یادآوری است که  $\tilde{p}^{-1}$  معکوس ماتریس  $\tilde{P}$  است و  $r_i$  در رابطه ۱۳ امین ستون ماتریس  $\tilde{P}$  است. ماتریس  $\tilde{P}$  به صورت فرمول ۱۷ است: [۱۳]

$$\tilde{P} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & \frac{\tilde{p}}{2\tilde{c}} & \frac{\tilde{p}}{2\tilde{c}} \\ \tilde{u} & \tilde{p}\hat{k}_y & \frac{\tilde{p}}{2\tilde{c}}(\tilde{u} + \tilde{c}\hat{k}_x) & \frac{\tilde{p}}{2\tilde{c}}(\tilde{u} - \tilde{c}\hat{k}_x) \\ \tilde{v} & -\tilde{p}\hat{k}_x & \frac{\tilde{p}}{2\tilde{c}}(\tilde{v} + \tilde{c}\hat{k}_y) & \frac{\tilde{p}}{2\tilde{c}}(\tilde{v} - \tilde{c}\hat{k}_y) \\ \frac{\tilde{V}^2}{2} & \tilde{p}(\tilde{u}\hat{k}_y - \tilde{v}\hat{k}_x) & \frac{\tilde{p}}{2\tilde{c}}(\tilde{H} + \tilde{c}\tilde{V} \cdot \tilde{K}) & \frac{\tilde{p}}{2\tilde{c}}(\tilde{H} - \tilde{c}\tilde{V} \cdot \tilde{K}) \end{bmatrix} \quad (17)$$

که در روابط فوق بردار و اندازه سرعت سیال و همچنین عدد ماخ در سطح سلول بر اساس رابطه ۱۸ محاسبه می‌شود: [۱۳]



شکل ۲- سطح سلول در مختصات موضعی

روابط هندسی برای حالت فوق می‌تواند به صورت معادله ۹ نوشته شود: [۱۴]

$$\begin{aligned} \vec{K} &= \frac{\vec{v}_\xi}{|\vec{v}_\xi|} = \hat{k}_x i + \hat{k}_y j \\ l &= \sqrt{(\delta_x^\zeta)^2 + (\delta_y^\zeta)^2} \\ \hat{k}_x &= \frac{\delta_x^\zeta}{l} \\ \hat{k}_y &= \frac{\delta_y^\zeta}{l} \end{aligned} \quad (9)$$

به طوری که ملاحظه می‌شود،  $\hat{k}_x$  و  $\hat{k}_y$  مولفه‌های دکارتی بردار واحد  $\vec{k}$  می‌باشند. بردار واحد  $\vec{k}$  عمود بر سطح سلول بوده و در امتداد جهت موضعی قرار دارد که در معادله ۹ می‌توان  $\delta_x^\zeta$  و  $\delta_y^\zeta$  را براساس علائم شکل ۲ به صورت معادله ۱۰ نوشت. [۱۴]

$$\begin{aligned} \delta_x^\zeta &= y_{ne} - y_{se} \\ \delta_y^\zeta &= -(x_{ne} - yx_{se}) \end{aligned} \quad (10)$$

شار بردار سرعت در جهت  $\zeta$  را می‌توان با رابطه ۱۱ تعريف کرد: [۱۴]

$$\vec{V}^\zeta = \vec{u} \delta_x^\zeta + \vec{v} \delta_y^\zeta \quad (11)$$

بردار بقایی متغیرها را با  $\vec{U}$  نشان می‌دهیم و بردارهای بقایی شار جرم، مومنتوم و انرژی ( $F^\zeta$ ) در هر یک از مراکز سلول همسایه سطح  $e$  به صورت فرمول ۱۲ می‌باشند: [۱۶ و ۱۳]

$$\vec{U} = (\rho, \rho \vec{u}, \rho \vec{v}, \rho E)^T$$

$$\vec{F}^\zeta = \begin{bmatrix} \rho V^\zeta \\ \rho V^\zeta u + p \delta_x^\zeta \\ \rho V^\zeta v + p \delta_y^\zeta \\ \rho V^\zeta H \end{bmatrix} \quad (12)$$

شار در سطح  $e$  برای هر سلول دلخواه به صورت فرمول ۱۳ محاسبه می‌شود: [۱۳]

گیری با احتساب مقادیر در مراکز سلول N و P انجام می‌شود.  
بنابراین، متغیرهای مشخصه در این حالت، مطابق معادله  
[۱۳] عبارتند از:

$$\begin{aligned} \Delta U &= ((\rho_N - \rho_P), (\rho_N u_N - \rho_P u_P), (\rho_N v_N - \\ &\quad \rho_P v_P), (\rho_N E_N - \rho_P E_P))^T \\ \alpha_1 &= \tilde{p}_n^{-1}(1, :) \Delta U \\ \alpha_2 &= \tilde{p}_n^{-1}(2, :) \Delta U \\ \alpha_3 &= \tilde{p}_n^{-1}(3, :) \Delta U \\ \alpha_4 &= \tilde{p}_n^{-1}(4, :) \Delta U \end{aligned} \quad (۲۲)$$

ماتریس‌های بردارهای ویژه  $\tilde{P}$ ،  $\tilde{P}^{-1}$  مثل حالت قبل طبق معادله ۱۷ می‌باشد که برای سطح n باید براساس  $\hat{K}_x$ ،  $\hat{K}_y$  مربوط به این سطح، محاسبه شوند. در محاسبه شار در سطح سلول  $\delta$  نیز، معادلات همان معادلات فوق می‌باشند، با این تفاوت که مقادیر مراکز سلول در طرفین این سطح در نظر گرفته می‌شود. همچنین مشخصات سطح نیز بر اساس هندسه مربوط به خود سطح محاسبه می‌شوند. به طوری که ملاحظه می‌شود، شارهای عبوری از هر چهار سطح را برای سلول P می‌توان طبق محاسبات فوق براساس روش رو محاسبه کرد که در یک شبکه محاسباتی برای شبیه-سازی و محاسبه جریان سیال تراکم‌پذیر به کار می‌رود. براساس تقریب TVD روش بالادست مرتبه دوم برای گستته-سازی مکانی، بی (۱۹۸۵) [۹] و بی (۱۹۹۹) [۱۶]، رابطه ۲۳ را برای جمله پخش پیشنهاد کرده‌اند: [۹]

$$\phi_e^l = \frac{1}{2} \psi(\lambda_e^l) (g_E^l + g_P^l) - \psi(\lambda_e^l + \gamma_e^l) \alpha_e^l \quad (۲۳)$$

تابع  $\psi$  نیز به شکل رابطه ۲۴ پیشنهاد شده است: [۹]

$$\gamma_e^l = \frac{1}{2} \psi(\lambda_e^l) \begin{bmatrix} \frac{g_E^l - g_P^l}{\alpha_e^l} & \alpha_e^l \neq 0 \\ 0 & \alpha_e^l = 0 \end{bmatrix} (g_E^l + g_P^l) - \psi(\lambda_e^l + \gamma_e^l) \alpha_e^l \quad (۲۴)$$

در رابطه ۲۳،  $\lambda_e^l$  مقدار مشخصه مربوط به ۱ امین مشخصه در سطح سلول e،  $g_e^l$  تابع محدود‌کننده مربوط به ۱ امین مشخصه در مرکز I امین سلول،  $\alpha_e^l$  متغیر مشخصه در سطح سلول e بوده که برابر است با ۱ امین ستون ماتریس  $\tilde{P}^{-1} \Delta U$  و بالاخره تابع  $\psi$  عبارتست از تابع آتروبی. هارتون (۱۹۸۳) [۶] شرط ارائه شده در معادله ۲۴ را به صورت رابطه ۲۵ پیشنهاد داده است: [۶]

$$\begin{aligned} \tilde{V}^2 &= \tilde{u}^2 + \tilde{v}^2 \\ \tilde{V} &= \tilde{u} \bar{i} + \tilde{v} \bar{j} \\ \tilde{M} &= |\tilde{V}| / \tilde{c} \end{aligned} \quad (۱۸)$$

بنابراین، با درنظر گرفتن روابط فوق و با اعمال آن‌ها در معادله ۱۳ شار عبوری از سطح e محاسبه می‌شود که برای سطح سلول w نیز صادق است با این تفاوت که در محاسبات، مقادیر متغیرها در مراکز سلول P و W جایگذاری شده، همچنین در محاسبه مقادیر بر اساس بردار واحد عمود بر سطح، در اینجا سطح سلول w را در مختصات موضعی درنظر می‌گیریم. همچنین برای محاسبه شارهای عبوری از سطح n، روابط حاکم بر مسئله همان روابط مربوط به محاسبه شار در سطح e خواهد بود با این تفاوت که بردار یکه عمود بر سطح سلول n را در امتداد n در نظر گرفته و مولفه شارها و متغیرهای دیگر براساس این سطح تجزیه خواهند شد. متغیرهای بقایی، همان U بوده، ولی شار متغیرها براساس جهت n به صورت معادله ۱۹ خواهد بود: [۱۳]

$$\begin{aligned} U &= (\rho, \rho u, \rho v, \rho E)^T \\ F^n &= \begin{bmatrix} \rho V^n \\ \rho V^n u + P \delta_x^n \\ \rho V^n v + P \delta_y^n \\ \rho V^n H \end{bmatrix} \end{aligned} \quad (۱۹)$$

به طوری که مولفه‌های سطح عمود بر n ( $\delta_x^n$ ،  $\delta_y^n$ ) و همچنین سرعت در جهت n یعنی  $V^n$  بر اساس علائم به کار رفته در شکل ۲ مطابق معادله ۲۰ عبارتند از: [۱۳]

$$\begin{aligned} V^n &= u \delta_x^n + v \delta_y^n \\ \delta_x^n &= -(y_{ne} - y_{nw}) \\ \delta_y^n &= x_{ne} - x_{nw} \end{aligned} \quad (۲۰)$$

مولفه‌های بردار یکه ( $\hat{K}_x$ ،  $\hat{K}_y$ ) و نیز طول سطح سلول (l) براساس  $\delta$ ‌های جدید، مانند حالت قبل حساب می‌شوند و شار در سطح n برای هر سلول دلخواه به صورت معادله ۲۱ محاسبه می‌شود: [۱۳]

$$F_n = \frac{1}{2} (F_p^n + F_N^n) - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^4 r_i |\lambda_i| \alpha_i \quad (۲۱)$$

تغییرات متغیرهای بقایی و متغیرهای مشخصه موجود در جمله پخش عددی برای سطح سلول n براساس مراکز سلول در طرفین سطح مذکور می‌باشند. این مقادیر همچنین برمبانای میانگین گیری رو محاسبه می‌شوند که این میانگین-

خواهیم داشت.  $\theta_i^l$  تابع ضد پخش در سلول  $i$  به ازای هر مشخصه  $l$  به صورت رابطه ۲۹ تعریف می‌شود: [۶و۹]

$$\theta_i^l = \frac{\left| \alpha_{i+\frac{1}{2}}^l - \alpha_{i-\frac{1}{2}}^l \right|}{\left| \alpha_{i+\frac{1}{2}}^l \right| + \left| \alpha_{i-\frac{1}{2}}^l \right| + \epsilon} \quad (29)$$

که  $\alpha$  متغیرهای مشخصه بوده و در سطح سلول محاسبه می‌شود. همچنین  $\epsilon$  ضریبی است که علاوه بر متفاوت بودن برای مشخصه‌های مختلف، تابع فیزیک جریان است و برای جریان موردنی خاصی متفاوت با جریان با مشخصات دیگر است و لذا در محاسبات برای جریان خاص، به روش آزمون و خطای دست می‌آید. با توجه به روابط فوق، تابع محدود کننده جدید ( $\hat{\theta}_i^l$ ) بزرگتر از تابع محدود کننده روش TVD خواهد بود. در نتیجه، با تقویت محدود کننده، احتمال افزایش دقت و افزایش همگرایی روند حل وجود دارد که در بهبود تسخیر امواج ضربه‌ای موثر خواهد بود. ولی با افزایش بیش از حد  $\epsilon$  و متعاقباً افزایش تابع محدود کننده که کاهش شدید پخشندگی را به دنبال خواهد داشت، احتمال اختلال در روند همگرایی حل وجود دارد. بنابراین، در یک جریان خاص برای ضریب  $\epsilon$  باید یک محدوده یا مقدار بهینه‌ای را مشخص کرد که در آن مقادیر، افزایش دقت با کاهش بیشتر همگرایی و افزایش هزینه محاسبات همراه نباشد که این مورد در قسمت نتایج بررسی خواهد شد.

#### ۴- محاسبه شاره‌های غیرلزج

در طول چند دهه اخیر روش‌های گوناگونی جهت تخمین هر چه بهتر شاره‌های غیر لزج ارائه شده است. ساده‌ترین روشی که برای مدل‌سازی شاره‌ای جابجایی می‌توان به کار برد، استفاده از روش جدادسازی مرکزی درجه دوم است. در این روش، مقدار متغیر بقایی روی وجوده حجم کنترل، با استفاده از متوسط گیری از مقادیر متغیرهای بقایی نقاط کنترلی المان‌های مجاور به صورت معادله ۳۰ محاسبه می‌شود: [۱۹]

$$w_i = \frac{1}{2}(w_R + w_L) \quad (30)$$

که در آن  $R$  و  $L$  نشان دهنده المان‌های سمت راست و چپ ضلع  $i$  می‌باشند. روش‌های مبتنی بر جدادسازی مرکزی درجه

$$\Psi(\alpha_e^l) = \begin{cases} |\alpha_e^l| & |\alpha_e^l| \geq \epsilon_1 \\ [\epsilon_1^2 + (\alpha_e^l)^2] & |\alpha_e^l| < \epsilon_1 \end{cases} \quad (25)$$

که در رابطه ۲۵،  $\epsilon_1$  برای مسائلی که شامل امواج ضربه‌ای متحرک می‌باشند، معمولاً صفر بوده و برای امواج ساکن یک مقدار کوچکی در نظر گرفته می‌شود. برای تابع محدود کننده  $\hat{\theta}_i^l$  در مرکز سلول، می‌توان توابع مختلفی را انتخاب کرد. بی‌و همکاران (۱۹۹۹) [۱۶]، تعدادی از این توابع را پیشنهاد داده‌اند که در کار حاضر، یکی از این توابع به کار برد شده است و به صورت رابطه ۲۶ است: [۱۶و۶]

$$g_p^l = \minmod(\alpha_e^l, \alpha_w^l)$$

Where  $\minmod(x, y) =$

$$\text{sign}(x) \cdot \max\{0, \min[|x|, y \cdot \text{sign}(x)]\} \quad (26)$$

همچنین به منظور جلوگیری از بروز هرگونه مشکل در اجرای برنامه کامپیوتري، بی و همکاران (۱۹۹۹) [۱۶] روابط ۲۷ را برای تابع آنتروبی و تابع گاما معرفی کرده‌اند که در تمام محاسبات  $10^{-7} = \epsilon$  بوده و  $\delta = 0.0625$  در نظر گرفته شده است. [۱۶]

$$\Psi(z) = \sqrt{(\delta + z^2)} \\ \gamma_{i+\frac{1}{2}}^l = \frac{1}{2} \frac{\Psi(\alpha_{i+\frac{1}{2}}^l)(g_{i+1}^l - g_i^l)\alpha_{i+\frac{1}{2}}^l}{(\alpha_{i+\frac{1}{2}}^l)^2 + \epsilon} \quad (27)$$

در کار حاضر، به جهت نوآوری و به منظور افزایش دقت و کاهش پخشندگی در ناپیوستگی‌ها، روش دیگری برای اعمال TVD (روش متراکم سازی مصنوعی) به جمله پخش ACM (روش کاهش تغییرات کل) در نظر گرفته شده است. به دلایلی که قبلاً نیز ذکر شد، نمی‌توان ACM را مستقیماً به جمله پخش اعمال کرد و بدین جهت به جای اعمال مستقیم آن به جمله پخش TVD، در اینجا تابع ضد پخش به تابع محدود کننده که داخل جمله پخش قرار دارد و آن را غیرمستقیم تحت تاثیر قرار می‌دهد، اعمال شده است. روش به کار برد شده به صورت معادله ۲۸ است: [۶و۹]

$$\hat{g}_i^l = (1 + \omega^l \theta_i^l) g_i^l \quad \omega > 0 \quad (28)$$

به طوری که ملاحظه می‌شود، در جمله پخش به جای تابع  $\Psi$ ، تابع محدود کننده جدید جایگذاری می‌شود که بر اساس رابطه بالا است. در این رابطه،  $\omega$  ضریب ACM بوده، نظر به این که هر موج عددی (موج‌های خطی و غیر خطی) پخشندگی مناسب به خود را دارد، بنابراین به ازای هر مشخصه، ضرایب متفاوتی را نسبت به دیگر مشخصه‌ها

کرده و اعمال آن در الگوریتم‌های ضمنی پیشروی در زمان، به راحتی و کارایی الگوریتم‌های صریح بوده است. در مقاله حاضر، به دلیل انعطاف‌پذیری، کارایی و قدرت این روش، همچنین اعمال و کاربرد آسان آن، جهت مدل‌سازی ترم‌های جابه‌جایی معادلات متوازن، از روش جیمسون استفاده شده است. این رابطه به صورت فرمول ۳۱ نشان داده شده است.

[۵]

$$\frac{d}{dt}(w_i A_i) + R_i(w) - D_i(w) = 0 \quad (31)$$

که در رابطه ۳۱،  $D_i(w)$ ، اتلاف مصنوعی اضافه شده به شارها جهت جلوگیری از نوسانات و  $R_i(w)$  شار جابه‌جایی است. همچنین  $A$  مساحت حجم کنترل و  $W$  بردار متغیرهای بقایی است.

## ۵- گسسته زمانی معادلات اویلر به روش حجم محدود

گسسته‌سازی‌های وابسته به زمان را می‌توان به دو دسته روش‌های صریح و ضمنی تقسیم کرد. در روش صریح که در این مقاله به آن پرداخته شده است، یک متغیر در هر معادله در طرف چپ معادله و قدم زمانی جدید قرار می‌گیرد و بقیه متغیرها در طرف دیگر تساوی و قدم زمانی قبل قرار می‌گیرند که حل معادلات در این شرایط آسان است. در روش‌های ضمنی بیشتر از یک متغیر در هر معادله در قدم زمانی جدید باید محاسبه شود و عموماً سعی می‌شود که ماتریس معادلات گسسته شده به صورت سه، پنج یا هفت قطر شود که حل آن حافظه کمتری را اشغال می‌کند. این روش نیاز به عملیات بیشتری دارد. در این مقاله، برای گسسته‌سازی زمانی صریح از روشی به نام روش چند مرحله‌ای رانگ کوتا مرتبه چهار استفاده شده است که در معادله ۳۲ نشان داده شده است. [۵]

$$\begin{aligned} \omega_i^{(0)} &= \omega_i^{(n)} \\ \omega_i^{(1)} &= \omega_i^{(0)} - -\frac{\alpha_1 \Delta t_i}{A_i} R'_i(\omega_i^{(0)}) \\ \omega_i^{(2)} &= \omega_i^{(0)} - -\frac{\alpha_2 \Delta t_i}{A_i} R'_i(\omega_i^{(1)}) \\ \omega_i^{(3)} &= \omega_i^{(0)} - -\frac{\alpha_3 \Delta t_i}{A_i} R'_i(\omega_i^{(2)}) \\ \omega_i^{(4)} &= \omega_i^{(0)} - -\frac{\alpha_4 \Delta t_i}{A_i} R'_i(\omega_i^{(3)}) \\ \omega^{n+1} &= \omega_i^{(4)} \end{aligned} \quad (32)$$

دوم<sup>۱</sup> فاقد ترم اتلاف و پراکندگی‌اند لذا زمانی که با ترم‌های جابه‌جایی معادلات به کار می‌روند، نوساناتی نامیرا ایجاد می‌کنند که اثرات نامطلوبی بر روند همگرایی حل معادلات می‌گذارند. از این رو نتایج بدست آمده، از پیوستگی لازم برخوردار نبوده و حل قابل قبولی برای جریان پیوسته نخواهیم داشت. این نوع نوسانات را نوسانات پس‌زمینه<sup>۲</sup> می‌خوانند. روش‌های عددی که جهت حل نوسانات میدان و ناپیوستگی‌ها ارائه شدند به دو دسته کلی تقسیم می‌شوند. روش‌های بالادست<sup>۳</sup> که از نوعی گسسته‌سازی غیر مرکزی بهره می‌برند و روش‌هایی که به همراه گسسته‌سازی مرکزی از ترم‌های استهلاک مصنوعی کمک می‌گیرند. در روش‌های بالادست، با توجه به خواص فیزیکی جریان از یک گسسته‌سازی وابسته به جهت جریان برای ترم مکانی در معادلات استفاده می‌شود. این گونه روش‌ها به دلیل داشتن ترم استهلاک ذاتی، از ایجاد نوسانات ناخواسته در میدان، جلوگیری نموده و مانع از رشد آنها می‌شوند. این روش‌ها برای جریان‌های غیر لزج تک بعدی نسبت به سایر روش‌ها از امتیازات بالایی برخوردار می‌باشند. با این حال، زمانی که پیچیدگی‌های جریان افزایش می‌یابد، مزیت‌های آنها کاهش می‌یابد. در روش مستقیم و بدون واسطه دوم که در این مقاله مورد استفاده قرار گرفته است از مقداری استهلاک مصنوعی به همراه گسسته‌سازی مرکزی شارهای جابه‌جایی استفاده می‌شود. از پیشگامان این کار، ون نیومن و ریچمنر هستند، که تلفیقی از مشتقات چهارم متغیرهای جریان را به عنوان استهلاک مصنوعی به معادلات گسسته شده، اضافه نمودند. در اصل، تمام روش‌های استهلاک مصنوعی متفاوتی هم که بعد از این، ارائه و توسعه داده شدن بر مبنای مشتقات چهارم متغیرهای بقایی بنا شده‌اند. از موفق‌ترین روش‌ها، روش‌های ارائه شده توسط مک کورمک و بالدوین در سال ۱۹۷۵ و جیمسون و همکارانش در سال ۱۹۸۱ را می‌توان نام برد. در دهه‌های اخیر، روش جیمسون توسط محققان بسیاری به کار گرفته شده است. به طوری که این روش برای جریان‌های لزج گذر صوت و مافق صوت به خوبی جریان‌های غیرلزج عمل

<sup>1</sup> Second Order Central Scheme<sup>2</sup> Background Oscillation<sup>3</sup> Upwind Methods

## ۶- روش عددی

جريان‌های تراکم پذیر استفاده می‌شود بدین ترتیب که چگالی از معادله پیوستگی، مولفه‌های سرعت از معادلات مومنتوم، دما از معادله انرژی و فشار از معادله حالت محاسبه می‌شود. این روش برای جريان‌های با عدد ماخ پایین بدون اصلاحات نمی‌تواند استفاده شود زیرا در جريان‌های تراکم ناپذیر، چگالی نمی‌تواند در تغییرات فشار، نقش بازی کند. اگر مولفه‌های سرعت، فشار و دما به عنوان متغیرهای اصلی فرض شوند، الگوریتم را فشارمنا<sup>۱</sup> گویند. به عبارت دیگر در این روش از تلفیق معادلات پیوستگی و مومنتوم معادله‌ای تحت عنوان معادله فشار یا تصحیح فشار بdst می‌آید که از معادله مذکور برای محاسبه فشار استفاده می‌شود. الگوریتم روش چگالی مینا بدین صورت است: ۱- به روز رسانی پارامترهای سیال براساس حل فعلی (در تکرار اول از مقادیر اولیه، محاسبات شروع می‌شود)، ۲- حل معادلات جرم، مومنتوم و در صورت لزوم، انرژی به صورت همزمان، ۳- محاسبه متغیرهای مورد نیاز و ۴- چک کردن همگرایی حل.

**۷- بررسی عدم وابستگی حل به شبکه محاسباتی**  
 اثر تعداد نقاط شبکه بر عدد ماخ و فشار در جدول ۱ و ۲ نشان داده شده است. نتایج نشان می‌دهد که برای عدم وابستگی مسأله به تعداد نقاط شبکه، شبکه بندی  $90 \times 30$  کفايت می‌کند. شرط همگرایی برای مسأله حاضر، کوچکتر شدن باقیمانده از  $10^{-6}$  در هر حجم کنترل منظور شده است. همچنین برای بررسی صحت کد نوشته شده، نتایج تسخیر موج ضربه‌ای توسط روش‌های جیمسون و TVD و ACM در کار حاضر با نتایج ارنن و اسوانسون [۱۹۸۸] [۱۲] که جريان جدول ۳ نشان داده شده است، در ضمن کانتور ماخ مرجع [۱۲] و کانتورهای ماخ توسط سه روش جیمسون و TVD و ACM در کار حاضر در ماخ ورودی  $1/4$  در شکل‌های ۲۴ تا ۲۷ نشان داده شده است.  
 همانطور که مشاهده می‌شود، جواب‌ها از دقت مناسبی برخوردار هستند. تطابق خوب نتایج حاصل از این مقایسه، تأییدی بر صحت کد نوشته شده است.

<sup>3</sup> Pressure-Based

روش حل مورد استفاده، بر اساس روش Time Marching to steady state است. به این صورت که در هر مرحله زمانی بر اساس مقادیر اولیه، شارها (شار جرم، شارهای مومنتوم در جهات  $x$ ,  $y$  و شار انرژی) به صورت صریح محاسبه شده، متغیرهای جريان محاسبه می‌شوند. برای محاسبه مقادیر در گام زمانی بعدی، روش رانگ کوتا مرتبه ۴ به کار می‌رود. اگر اختلاف مقادیر در دو گام متوالی، دقت موردنظر را ارضا کرده باشد، محاسبات در آن گام متوقف می‌شود ولی اگر خطای از معیار دقت موردنظر، بیشتر باشد، گام نهایی، گام قدیمی گرفته شده و شارها برای کل شبکه محاسبه و مقادیر در گام جدید محاسبه می‌شوند. این مراحل تا ارضا دقت موردنظر برای جواب‌های پایا، ادامه می‌یابد. پس می‌توان مراحل را در حالت کلی بدین صورت نوشت: ۱- مرحله شروع (در نظر گرفتن مقادیر اولیه) ۲- محاسبه شارها و جملات مربوط به تلفات است، لازم به ذکر است که تفاوت سه روش (جیمسون و ACM و TVD)، در جمله مربوط به تلفات است. ۳- محاسبه متغیرهای بقایی به روش رانگ کوتا مرتبه ۴ و یافتن این متغیرها در قدم زمانی کاذب جدید برای هر چهار جهت<sup>۴</sup>- محاسبه مجموع خطاهای در دو مرحله زمانی جدید و قدیم، بدین صورت که اگر خطای کمتر از معیار موردنظر باشد، مقادیر این مرحله را به عنوان جواب قبول می‌کنیم و اگر خطای بیشتر از معیار باشد، جواب‌های اخیر را مقادیر قدیمی محسوس کرده و به مرحله ۲ می‌رویم و محاسبات دوباره تا مرحله ۴ ادامه می‌یابد تا روند حل به دقت موردنظر همگرا شود. همچنین برای گسسته سازی مکانی معادلات اویلر از روش حجم محدود استفاده شده است.

## ۷- الگوریتم حل

یک نوع، تقسیم بندی که برای حل مسائل جريان سیال مطرح است، در ارتباط با متغیرهای وابسته در معادلات جبری می‌باشد. به عبارت دیگر، اگر مولفه‌های سرعت، چگالی و دما به عنوان متغیرهای اصلی در نظر گرفته شوند، الگوریتم حل را چگالی مینا<sup>۲</sup> (کار حاضر) گویند. این الگوریتم برای

<sup>1</sup> Dissipation

<sup>2</sup> Density-Based

### ۱-۹- جریان فراصوتی با ماخ ورودی ۱/۴

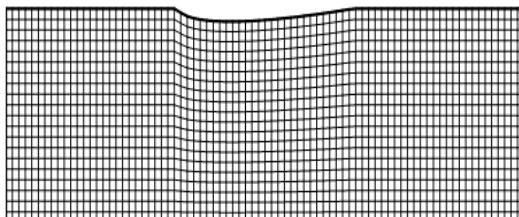
در این بخش، جریان فراصوتی روی یک برآمدگی به ضخامت ۰.۴٪ ارائه می‌شود. این جریان پایا و غیر لزج بوده و ابعاد کanal انتخاب شده استاندارد است (۳۰\*۹۰) در این حالت، عدد ماخ جریان ورودی به کanal برابر با ۱/۴ است، همچنین ثابت جهانی گازها ۰.۴۷۸/۰.۴۲، چگالی ورودی ۱/۲۲۵، فشار ورودی ۱۰۱۳۰۰ پاسکال و نسبت گرمahای ویژه ۱/۴ در نظر گرفته شده است و پارامترهای عمومی بصورت زیر است :

طول شبکه محاسباتی: ۳ m

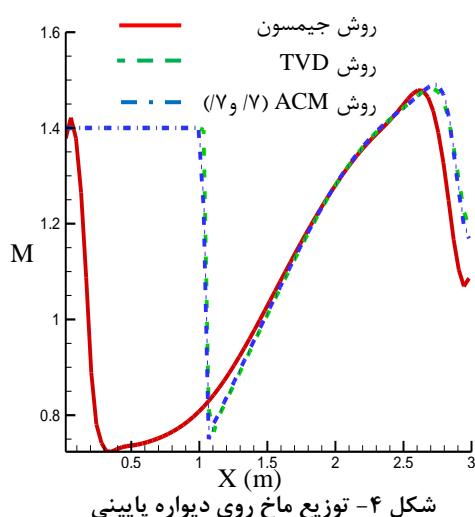
عرض شبکه محاسباتی: ۱ m

تعداد گره‌ها: ۳۰\*۹۰ (۳۰ گره در جهت  $\alpha$  و ۹۰ گره در جهت  $\beta$ )

محل برآمدگی : وسط مرز شمالی شبکه محاسباتی جبری بوده که در شکل ۳ نشان داده شده است. منظور از برآمدگی، بالاترین ارتفاع بر جستگی نسبت به ارتفاع کanal است.



شکل ۳- شبکه مورد استفاده روی ایرفویل



شکل ۴- توزیع ماخ روی دیواره پایینی

### جدول ۱- تأثیر تعداد نقاط شبکه بر عدد ماخ

تعداد گره $X \times Y$	روش جیمسون	TVD	روش ACM
۸۰×۲۰	۱/۴۰۲۰	۱/۳۹۰۳	۱/۴۰۱۰
۹۰×۳۰	۱/۳۸۱۷	۱/۴۱۸۴	۱/۴۲۶۴
۱۲۰×۴۰	۱/۳۸۱	۱/۴۱۷۷	۱/۴۲۰۱

### جدول ۲- تأثیر تعداد نقاط شبکه بر فشار

تعداد گره $X \times Y$	روش جیمسون	TVD	روش ACM
۸۰×۲۰	۱۴۲۷۵۱/۴۱۱	۱۴۴۶۵۵/۳۵	۱۴۲۴۶۸/۴۱۴۳
۹۰×۳۰	۱۴۷۶۶۳/۱۵۷	۱۳۷۹۶۹/۰۹	۱۳۶۸۲۰/۴۳۵۸
۱۲۰×۴۰	۱۴۸۱۵۳/۴۱۸۳	۱۳۷۷۹۶/۵۸	۱۳۷۴۲۸/۳۹۹۳

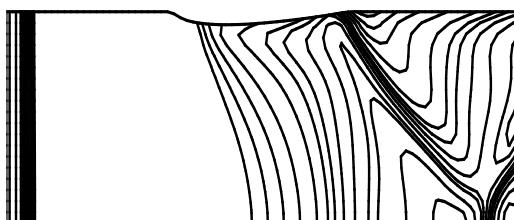
### جدول ۳- مقایسه عدد ماخ از مطالعه حاضر با مرجع [۱۲]

خطا (%) مرجع [۱۲] و جیمسون	روش TVD	روش ACM	مرجع [۱۲]	روش جیمسون	کار حاضر	کار حاضر
	۱/۶۵۰۰	۱/۶۵۰۰	۱/۶۵۰۱	۱/۶۵۰۰	.	.
	۱/۶۴۹۴	۱/۶۵۰۰	۱/۶۵۰۱	۱/۶۴۹۸	۱/۰۲۴	۱/۰۲۴
	۱/۶۲۱۸	۱/۶۵۰۰	۱/۶۵۰۱	۱/۶۲۳۵	۱/۱۰۴۷	۱/۱۰۴۷
	۱/۴۰۲۰	۱/۳۹۰۳	۱/۴۰۱۰	۱/۴۰۳۷	۱/۱۲۱۱	۱/۱۲۱۱

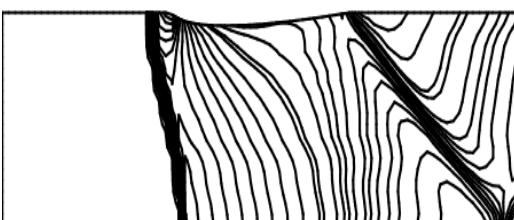
## ۹- نتایج و بحث

پس از اطمینان از عملکرد صحیح برنامه کامپیوتری، در این قسمت، نتایج به دست آمده از حل جریان‌های غیر لزج در ماخ‌های ورودی ۱/۴ و ۱/۶۵ توسط روش‌های TVD و ACM و جیمسون ارائه می‌شود. نتایج حاصل از این سه روش، کلاسیک (روش کاهش تغییرات کل) و ACM (روش متر acum سازی مصنوعی) و جیمسون با همیگر مقایسه شده و در مورد تأثیر کاهش پخش عددی بر نتایج بحث خواهد شد. موضوع، جریان دو بعدی فراصوت روی ایرفویل متقاض است. در شکل ۳، شبکه مورد استفاده روی ایرفویل نشان داده شده است که تعداد سلول‌ها در جهت افقی ۹۰ و در جهت قائم ۳۰ عدد است، همچنین در شکل ۴، توزیع ماخ روی دیواره پایینی، در شکل ۵، توزیع ماخ روی دیواره بالایی، در شکل ۶، توزیع فشار روی دیواره پایینی، در شکل ۷، توزیع فشار روی دیواره بالایی توسط هر سه روش مذکور مشاهده می‌شود.

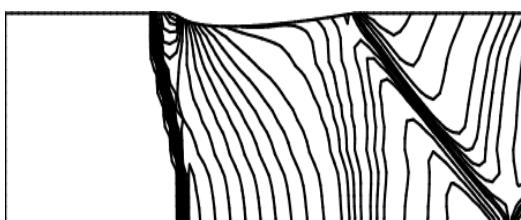
به طوری که در نمودارهای ۴-۷ ملاحظه می‌شود، کاهش پخش عددی (روش ACM)، باعث افزایش دقت در محاسبه عدد ماخ و فشار در مکان‌هایی شده است که انعکاس امواج اتفاق افتاده است. برای مشاهده افزایش دقت محاسبه در کل میدان محاسباتی، نمودارهای مربوط به کانتورهای ماخ در شکل‌های ۸-۱۰ آورده شده است.



شکل ۸-کانتور ماخ جیمسون

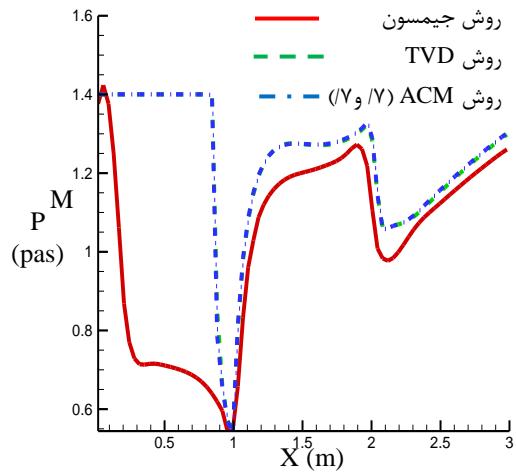


شکل ۹-کانتور ماخ TVD

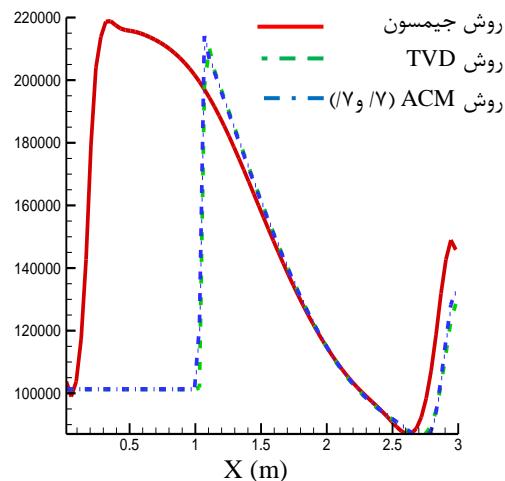


شکل ۱۰-کانتور ماخ ACM

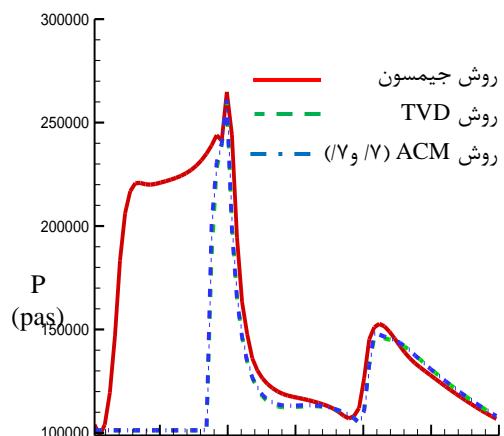
با مقایسه شکل‌های فوق می‌توان تاثیر روش ACM و عملکرد آن را در ناپیوستگی‌ها ملاحظه کرد. به طوری که در شکل‌های فوق مشاهده می‌شود، به علت زیاد بودن پخش عددی در روش TVD و جیمسون، کانتورهای ماخ در محل این ضربه‌ای پراکنده بوده و موج ضربه‌ای با وضوح<sup>۱</sup> کمتری



شکل ۵-توزيع ماخ روی دیواره بالایی



شکل ۶-توزيع فشار روی دیواره پایینی

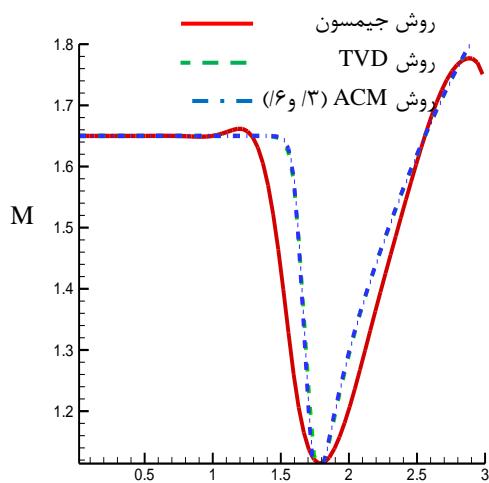


شکل ۷-توزيع فشار روی دیواره بالایی

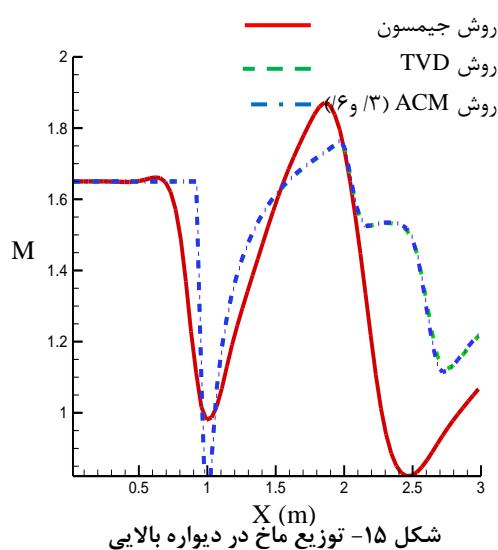
<sup>۱</sup> Resolution

## ۲-۹- جریان فراصوتی با ماخ ورودی ۱/۶۵

در این حالت نیز ابعاد شبکه، نوع شبکه و تعداد سلول‌ها مشابه حالت قبل مطابق با شکل ۲ بوده، با این تفاوت که عدد ماخ جریان ورودی بیشتر از آن است. شکل‌های ۱۴ و ۱۵، نشانگر نتایج محاسبه توزیع عدد ماخ و شکل‌های ۱۶ و ۱۷، نشانگر توزیع فشار بی بعد در مرز پایینی و بالایی کانال می‌باشند. شکل‌های ۱۸-۲۰، مربوط به کانتورهای ماخ داخل کانال بوده، شکل‌های ۲۱ تا ۲۳ نیز مربوط به نتایج کانتورهای فشار محاسبه شده توسط روش‌های جیمسون و ACM و TVD در کار حاضر است.



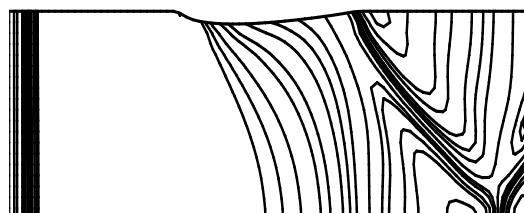
شکل ۱۴- توزیع ماخ در دیواره پایینی



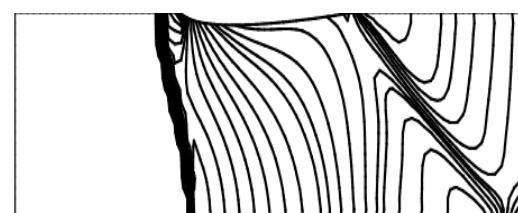
شکل ۱۵- توزیع ماخ در دیواره بالایی

تسخیر شده است، ولی در روش ACM به علت کم شدن پخشندگی عددی، پراکندگی در تسخیر موج کمتر بوده و موج ضربه‌ای باوضوح بهتری نسبت به روش TVD و جیمسون تسخیر شده است. منظور ازوضوح، دقت (کیفیت) تسخیر امواج ضربه‌ای هنگام عبور از ناپیوستگی‌ها است. لازم به توضیح است که تمام شرایط فیزیکی و محاسباتی در هر سه روش محاسباتی یکسان بوده و تنها، تفاوت در اعمال ضرایب وتابع ضدپیش روی تابع محدودکننده در روش ACM است. کانتورهای فشار نیز برای روش‌های جیمسون و ACM در شکل ۱۳-۱۱ نشان داده شده اند.

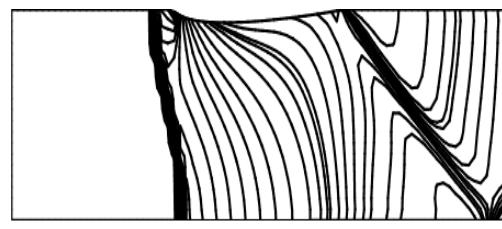
همان‌طور که مشاهده می‌کنیم، در روش ACM نسبت به روش TVD و جیمسون، تمامی موج‌ها که شامل انتشار امواج ضربه‌ای، بر هم کنش امواج با هم دیگر و انعکاس از دیواره‌ها است با کیفیت بهتری تسخیر شده‌اند که نشان دهنده نوآوری و دقت کار حاضر است.



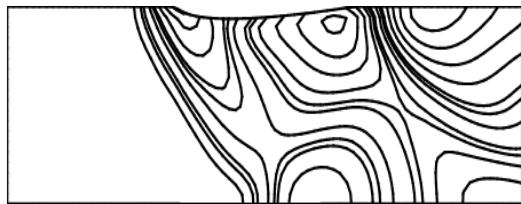
شکل ۱۱- کانتور فشار جیمسون



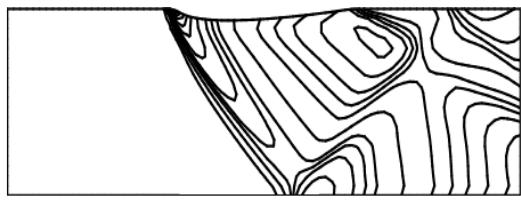
شکل ۱۲- کانتور فشار TVD



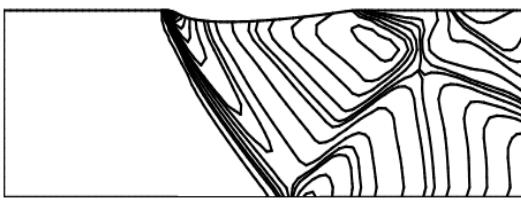
شکل ۱۳- کانتور فشار ACM



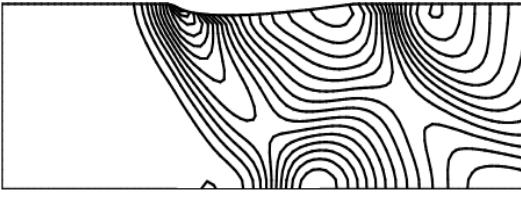
شکل ۱۸- کانتور ماخ جیمسون



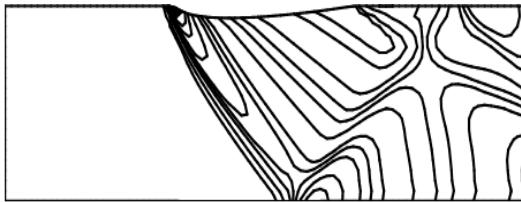
شکل ۱۹- کانتور ماخ TVD



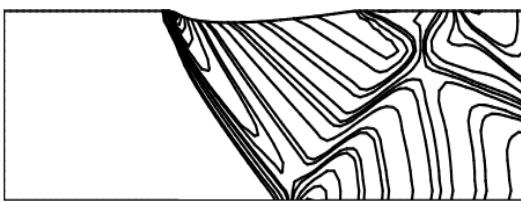
شکل ۲۰- کانتور ماخ ACM



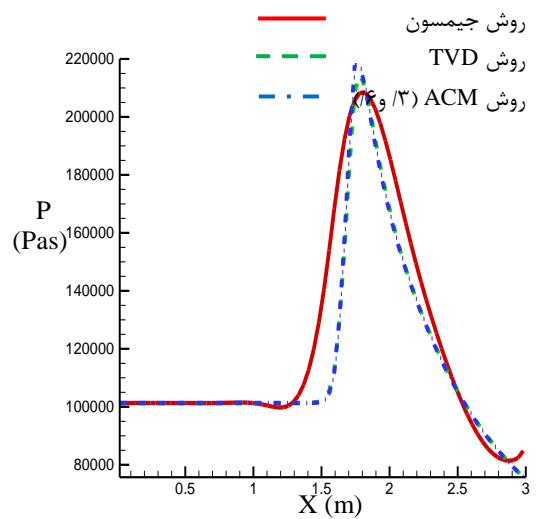
شکل ۲۱- کانتور فشار جیمسون



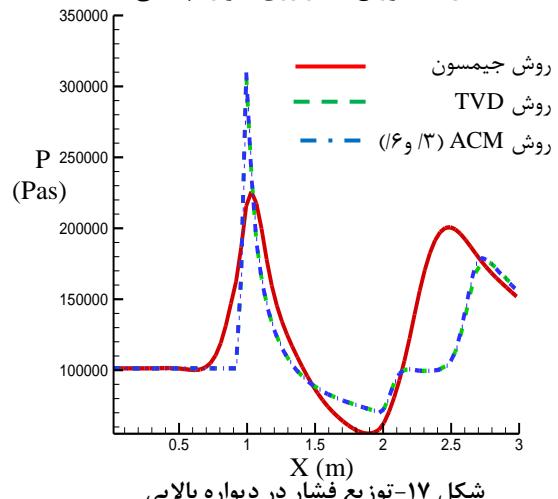
شکل ۲۲- کانتور فشار TVD



شکل ۲۳- کانتور فشار ACM



شکل ۱۶- توزیع فشار روی دیواره پایینی

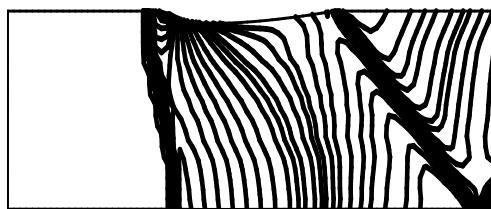


شکل ۱۷- توزیع فشار در دیواره بالایی

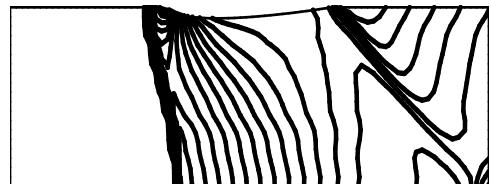
با این که الگوریتم چگالی مبنا برای محاسبات جریان تراکم پذیر مناسب است، ولی شکل ۱۸ تسخیر خیلی مطلوبی از امواج ضربه‌ای ارائه نکرده است. همچنین در خروج از کanal به علت مناسب نبودن شرط مرزی و یا پایین بودن مرتبه آن، شکستگی درموج خروجی مشاهده می‌شود در حالی که در روش TVD و ACM کار حاضر، مشکل شکستگی موج در مرز خروج حل شده و نیز تمامی موج‌ها که شامل انتشار امواج ضربه‌ای، بر هم کنش امواج با همدیگر و انعکاس از دیواره‌ها است با کیفیت بهتری نسبت به کارهای قبلی تسخیر شده‌اند. با توجه به نتایج، ملاحظه می‌شود که با اعمال تابع ضدپخشش در روش ACM ، تسخیر موج ضربه‌ای انعکاسی از دیواره بالایی و نیز تسخیر امواج خروجی از ایرفویل نسبت به نتایج حاصل از روش TVD و جیمسون،

در عبارت داخل پرانتز، مربوط به روش ACM ، ضریب تابع ضد پخش برای میدان‌های خطی بوده، دومین مقدار، عبارت است از مقدار ضریب، برای همان تابع برای میدان‌های غیرخطی.

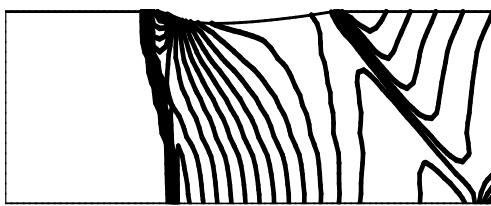
همان طور که در شکل ۲۹ مشاهده می‌شود، با انتخاب  $\omega=6/6$  برای میدان‌های خطی و  $\omega=1/3$  برای میدان‌های غیرخطی همگرایی به طور نسبی بهتر شده است. می‌توان گفت که با افزایش ضریب ACM ، پخشندگی در تسخیر ناپوستگی‌ها کم شده و کیفیت تسخیر، بهتر می‌شود، ولی نمی‌توان ادعا کرد که در این صورت همگرایی نیز بهتر خواهد بود. زیرا کاهش بیش از حد پخش عددی بر روند همگرایی



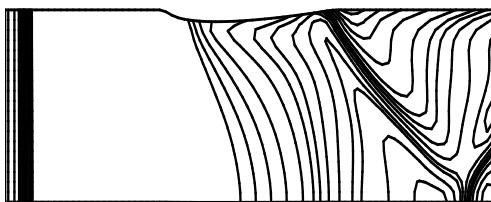
شکل ۲۴- کانتور ماخ دانشمندان



شکل ۲۵- کانتور ماخ TVD در کار حاضر



شکل ۲۶- کانتور ماخ ACM در کار حاضر

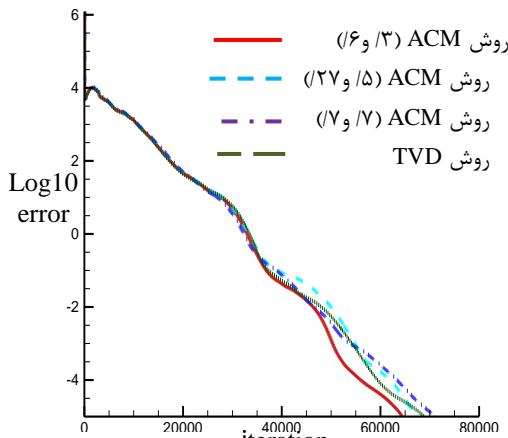


شکل ۲۷- کانتور ماخ جیمزون در کار حاضر

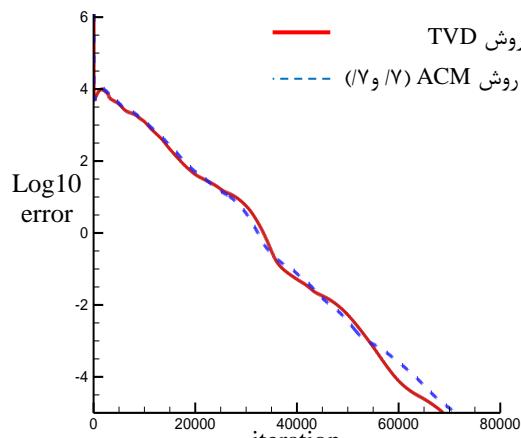
بهبود قابل ملاحظه‌ای پیدا کرده است. همچنین برای ارزیابی کار حاضر، نتایج به دست آمده با کارهای عددی دیگر محققان مقایسه شده است. ارنن و اسوانسون (۱۹۸۸) [۱۲]، جریان فوق را در شبکه‌ای با تعداد سلول‌های  $33 \times 45$  با استفاده از الگوریتم چگالی‌مبنا و اسکیم جیمزون در عدد ماخ ورودی  $1/4$  محاسبه کردند که نتیجه حاصل در شکل ۲۴ نشان داده شده است و شکل‌های ۲۵-۲۷، کانتورهای ماخ در کار حاضر هستند. در ضمن، همان طور که قبل اشاره شد، نتایج این مقایسه در قالب اعداد و ارقام در جدول ۳ آورده شده، میزان خطأ نیز محاسبه و مشاهده می‌شود که موج ضربه‌ای در ایرفویل متقارن در روش ACM با وضوح و کیفیت بیشتری نسبت به روش TVD و در روش TVD، بهتر از روش جیمزون در این پژوهش و کار انجام شده توسط دانشمندان، تسخیر شده است. همچنین مقایسه عددی بین کانتور ماخ توسط دانشمندان و کانتور ماخ جیمزون در کار حاضر، نمایانگر آن است که جواب‌ها از دقت مناسبی برخوردار هستند و تطابق خوب نتایج حاصل از این مقایسه، تأییدی بر صحت کد نوشته شده است.

### ۳-۹- مقایسه همگرایی حل و هزینه محاسبات برای روش‌های TVD و جیمزون و ACM با ضرایب مختلف در اعمال تابع ضد پخش

در این بخش از کار حاضر، به بررسی روند همگرایی حل و هزینه محاسبات در آزمایش‌های عددی مربوط به جریان‌های فراسوتی در دو عدد ماخ ورودی  $1/4$  و  $1/65$  در ایرفویل برای منحنی‌های همگرایی که برای هر جریان خاص مقایسه شده اند، می‌پردازیم. تنها تفاوت فقط در اعمال تابع ضد پخش با ضرایب مختلف برای روش ACM است و دیگر پارامترهای محاسبه، نظیر مقادیر مربوط به شرایط مرزی، اندازه شبکه برای محاسبه متغیرهای مختلف جریان، یکسان است. در شکل ۲۸، نمودار همگرایی حل برای مولفه سرعت در جریان فراسوتی با ماخ ورودی  $1/65$  نشان داده شده است. به طوری که ملاحظه می‌شود، به علت افزایش عملیات و کاهش پخش عددی بیش از حد روش ACM در این جریان، همگرایی حل در دقت مورد نظر، در تکرارهای حل بیشتری نسبت به روش TVD انجام گرفته است. لازم به توضیح است که در کلیه شکل‌های مربوط به همگرایی حل، اولین مقدار



شکل ۲۹- نمودار همگرایی حل برای مولفه سرعت در جریان فراصوتی با ماخ ورودی ۱/۶۵



شکل ۲۸- نمودار همگرایی حل برای مولفه سرعت در جریان فراصوتی با ماخ ورودی ۱/۶۵

تا برنامه اجرا شود) بر حسب ثانیه در سطر سوم هر دو جدول نشان داده شده است. به عنوان مثال، در جدول ۴، مدت زمان اجرای برنامه برای رسیدن به تکرار حل برابر  $3000$  با ضریب خطی  $1/5$  و ضریب غیرخطی<sup>۱</sup> به صورت  $(1/5)$  ACM  $426$  ثانیه در حالی که در روش TVD، مدت زمان برای اجرای برنامه تا رسیدن به تکرار مورد نظر،  $409$  ثانیه استخراج شده است. لازم به توضیح است که در این جداول، منظور از ضریب خطی روش ACM، ضریب تابع ضدپخش برای میدان‌های خطی و منظور از ضریب غیرخطی، مقدار ضریب برای همان تابع برای میدان‌های غیرخطی است. در این جداول، معیار مقایسه یک تکرار حل مشخص بوده، در نتیجه، افزایش زمان اجرای برنامه در روش ACM به معنی افزایش زمان اجرا در دقت مشخصی نبوده، بلکه به این معنی است که در روش ACM با افزایش عملیات مواجه هستیم. در ضمن در نتایج مربوط به دو جدول ۴ و ۵ زمان‌های اجرای برنامه در تعداد تکرار برابر، افزایش  $5$  درصدی عملیات در روش ACM را نشان می‌دهند، ولی با مراجعه به نمودارهای مربوط به همگرایی، مشاهده می‌شود که برای یک دقت خاص (مانند شکل ۲۹)، همگرایی برای روش‌های ACM سریع‌تر از روش TVD می‌باشد. همچنین لازم به توضیح است که به منظور جلوگیری از ناپایداری در روند حل، مقادیر بهینه ضرایب تابع ضدپخش برای میدان‌های غیرخطی، نباید بیشتر از ضرایب مربوط به میدان‌های خطی باشد.

تأثیر منفی گذاشته، آن را مختل خواهد کرد. بنابراین برای بهترین همگرایی لازم است که مقادیر بهینه‌ای را برای ضرایب تابع ضد پخش در هر جریان خاصی تعیین کرد. برای حل جریان با روش ACM و با ضرایب بهینه بدون به کارگیری آزمون و خطأ، نیاز به اعمال کنترل پخش عددی از نوع آشکارکننده<sup>۲</sup> است که به جمله تلفات، اعمال شده و به طور هوشمند، حل بهینه‌ای با حداقل پخشندگی ممکن، ارائه می‌دهد که کار مستقل جداگانه‌ای محاسبه می‌شود. در حالی که هدف این مقاله، تاثیر روش ACM در پیشود تسخیر شاک<sup>۳</sup> مطرح شده است.

در این قسمت از مقاله لازم است که هزینه محاسبات را که به صورت زمان اجرای برنامه بر حسب ثانیه در دقت یا تعداد تکرار مشخصی است، برای روش‌های مورد نظر مقایسه کنیم. نتایج مربوط به هزینه محاسبات به صورت جداولی تنظیم شده‌اند که در آن‌ها زمان اجرای برنامه در محاسبات با ضرایب مختلف روش ACM و زمان روش TVD با یکدیگر مقایسه شده‌اند. همان‌طور که در جداول ۴ و ۵ مشاهده می‌شود، برنامه برای روش TVD و روش ACM با ضرایب خطی و غیرخطی مختلف در عدد ماخ ورودی  $1/4$  و  $1/65$  با شرط همگرایی<sup>۶</sup>  $10^{-6}$  تا رسیدن به تکرار حل  $3000$  اجرا شده است و زمان اجرای برنامه (مدت زمانی که طول کشیده است

<sup>۱</sup> Wavelet Detection Function

<sup>۲</sup> Shock Resolution

از طرفی پخش عددی کافی برای پایداری حل تامین شده و از طرف دیگر، کاهش سلول‌های محاسباتی، کاهش عملیات را دربی داشته، درنتیجه، بهبود همگرایی حل را خواهیم داشت. (۵) بهبود همگرایی به علت رویکرد متفاوتی است که در این مقاله در محاسبه و تجزیه بردارهای ویژه، مقادیر ویژه و شاره‌ای عبوری از سطوح مورب به مولفه‌های مختصات اصلی استفاده شده است. (۶) تسخیر امواج ضربه‌ای در روش ACM، وضوح بهتری (پخشندگی کمتر) نسبت به TVD و وضوح خیلی بهتری نسبت به روش جیمسون دارد.

۱۱- علایم، نشانه‌ها	
مساحت حجم کنترل ،	A
$\frac{j}{kg.k}$ گرمای ویژه در فشار ثابت ،	$c_p$
$\frac{j}{kg.k}$ گرمای ویژه در حجم ثابت ،	$c_v$
اتلاف مصنوعی	$D_i(\omega)$
انرژی داخلی،	E
بردار شار	$\vec{F}$
نیروهای خارجی،	$f_e$
$m^{+1}s^{-2}$	
آنالیپی کل سیال،	H
ماتریس واحد	$\bar{I}$
بردار واحد عمود بر سطح	$\vec{R}$
مولفه دکارتی بردار واحد، بدون واحد	$\hat{k}_x$
مولفه دکارتی بردار واحد، بدون واحد	$\hat{k}_y$
مرکز سلول سمت چپ سطح سلول e	L
عدد ماخ	M
$kgm^{-1}s^{-2}$	P
فسار	R
مرکز سلول سمت راست سطح سلول e	$R_i(\omega)$
شارهای جابه جایی	t
زمان ،	T
دما ،	$ms^{-1}$
سرعت،	U
تансور متغیرهای بقایی	V
سرعت،	$\vec{v}$
بردار سرعت،	w
متغیر بقایی	x
مختصات اصلی ،	

جدول ۴- زمان اجرای برنامه برای جریان فراصوتی  
۳۰۰۰ تا رسیدن به تکرار حل برابر  $M_{in} = 1/4$

TVD	ACM	ACM	ACM	ACM	ACM	ضرایب
—	/۶	/۶	/۷	۱/۵	۱/۵	خطی
—	/۵	/۶	/۷	۱/۸	۱	ضرایب
۴۰۹	۴۲۶	۴۲۷	۴۲۱	۴۲۱	۴۲۶	غیر خطی
						زمان (ثانیه)

جدول ۵- زمان اجرای برنامه برای جریان فراصوتی  
۳۰۰۰ تا رسیدن به تکرار حل برابر  $M_{in} = 1/65$

TVD	ACM	ACM	ACM	ACM	ACM	ضرایب
—	/۷	/۷	/۸	۱/۹	۱	خطی
—	/۲	/۶	/۷	۱/۸	۱	ضرایب
۳۷۴	۳۹۶	۳۹۵	۳۹۴	۳۹۳	۳۹۸	غیر خطی
						زمان (ثانیه)

#### ۱۰- نتیجه گیری

با توجه به مطالعه گفته شده در مورد حل جریان تراکم پذیر با اعمال روش‌های TVD و ACM و جیمسون به الگوریتم چگالی مبنا، نتایج حاصل از کار حاضر در چند قسمت این گونه خلاصه می‌شود: (۱) با اعمال روش ACM و به TVD الگوریتم چگالی مبنا محدودیت استفاده از این الگوریتم و گسترش آن در رژیم‌های تراکم پذیر از لحاظ دقت تسخیر امواج ذره‌ای، تا حدودی برطرف می‌شود. (۲) به علت تقوبت محدود کننده، سرعت‌های مشخصه همگرایتر شده، در نتیجه برای یک الگوریتم حل یکسان، روش TVD و ACM تسخیر و پسوند بیشتری از امواج ضربه‌ای در شرایط نشان داده شده نظیر امواج ساده، انکاس امواج و برهم کنش امواج با یکدیگر نسبت به روش جیمسون ارائه می‌دهند. (۳) کیفیت تسخیر امواج ضربه‌ای با روش TVD و ACM ، در مقایسه با دیگر نتایج منتشر شده مربوط به الگوریتم چگالی مبنا(مانند روش جیمسون) از بهبود قابل ملاحظه‌ای برخوردار است (۴) در شبکه‌های نسبتاً درشت برای پایدار نگهداشتن حل و بهبود روند همگرایی، ضرایب ACM برای میدان‌های غیرخطی باید کمتر از ضرایب مربوط به میدان‌های خطی باشد. با این کار،

- [10] Mulder WA, Van Leer B (1985) Experiments with implicit upwind methods for the euler equations. *J Comput Phys* 59: 232-246.
- [11] Montagne JL, Yee HC, Vinokur M (1987) Comparative study of high-resolution shock-capturing schemes for a real gas. *AIAA 27(19)*: 1332-1346.
- [12] Arnone A, Swanson RC (1988) A navier-stokes solver for cascade flows. NASA CR 181682, ICASE Report No. 88-32.
- [13] Hirsch C (1990) Numerical computation of internal and external flows. John Wiley & Sons.
- [14] Lin H, Chieng CC (1991) Characteristic-based flux limiters of an essentially third-order flux-splitting method for hyperbolic conservation laws. *Int J Numer Meth Fl* 13(3): 287-307.
- [15] Turkel E, Radespiel R, Kroll N (1997) Assessment of preconditioning methods for multidimensional aerodynamics. *Comput Fluids* 26(6): 613-634.
- [16] Yee HC, Sandham ND, Djomeiri MJ (1999) Low dissipative High-order shock-capturing methods using characteristic-based filters. *J Comput Phys* 150: 199-238.
- [17] Duru V, Tenaud C (2001) Evaluation of TVD high resolution schemes for unsteady viscous shocked flows. *Comput Fluids* 30: 89-113.
- [18] Javarehkian MH (2001) The role of limiter based on characteristic variable annual. ISME Conference. thcheme, 8Sith TVD.
- [19] Rossow CC (2003) A blended pressure/density Based method for the computation of incompressible and compressible flows. *J Comput Phys* 185(2): 375-398.
- [20] Lie KA, Noelle S (2003) On the artificial compression method for second-order non-oscillatory central difference schemes for systems of conservation laws. *Siam J Sci Comput* 24(4): 1157-1174.
- [21] Zamzamian K, Razavi SE (2008) Multidimensional upwinding for incompressible flows based on characteristics. *J Comput Phys* 227(19): 8699-8713.
- [22] Ohwada T, Asinari P (2010) Artifical compressibility method revisited: Asymptotic numerical method for incompressible Navier-Stokes equations. *J Comput Phys* 229: 1698-1723.
- [23] Nguyen VT, Nguyen HH, price MA, Tan JK (2012) Shock capturing schemes with local mesh adaptation for high speed compressible flows on three dimensional unstructured grids. *Comput Fluids* 70: 126- 135.
- [24] Isoia D, Guardone A, Quaranta G (2015) Finite-volume solution of two-dimensional compressible flows over dynamic adaptive grids. *J Comput Phys* 285: 1-23.

مختصات اصلی ،	$m$	y
علایم یونانی		
متغیر مشخصه، بدون واحد	$\alpha$	
مختصات محلی ،	$\eta$	
تابع ضد پخش	$\theta_j^l$	
مقادیر ویژه	$\lambda$	
مقدار مشخصه / این مشخصه در	$\lambda_e^l$	
سطح سلول	$e$	
مختصات محلی ،	$\zeta$	
چگالی ،	$kgm^{-3}$	$\rho$
سطح	$m^2$	$\tau$
تابع آنتالپی		$\Psi$
حجم	$m^3$	$\Omega$
ضریب ای سی ام		$\omega$

## ۱۲- مراجع

- [1] Godunov SK (1959) A difference scheme for numerical computation of discontinuous solutions of hydrodynamic equations. *Math Sbornic, English translation in U.S joint publications* 47: 271-306.
- [2] Harten A (1977) The artificial compression method for computation of shocks and contact discontinuities. I. single conservation laws. *Commun Pur Appl Math* 30: 611-637.
- [3] Harten A (1978) The artificial compression method for computation of shocks and contact discontinuities. III. Self-Adjusting hybrid schemes. *Math Comput* 32(142): 363-389.
- [4] Roe PL (1981) Approximate riemann solvers, parameter vectors and difference schemes. *J Comput Phys* 43: 357-372.
- [5] Jameson A, Schmidt W, Turkel E (1981) Numerical solutions of the euler equations by finite-volume methods using runge-kutta time-stepping schemes. *AIAA 81-1259*.
- [6] Harten A (1983) High resolution scheme for Hyperbolic conservation laws. *J Comput Phys* 49(3): 357-393.
- [7] Harten A (1984) On a class of high resolution total variation stable finite difference schemes. *SIAM J 21(1)*: 1-23.
- [8] Colella P, Woodward PR (1984) The piecewise Parabolic method (PPM) for gas dynamical simulations. *J Comput Phys* 54: 174-201.
- [9] Yee HC, Warming RF, Harten A (1985), Implicit total variation diminishing (TVD) schemes for steady state calculations. *J Comput Phys* 57(2): 327-360.

[۲۵] اردکانی م ع (۱۳۸۸) تونل باد با سرعت پایین، اصول طراحی و کاربرد. انتشارات دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی.